BC

HUBSAN X4

H501S PRO

ART: HUBH501SBADV

ART: HUBH906AADV

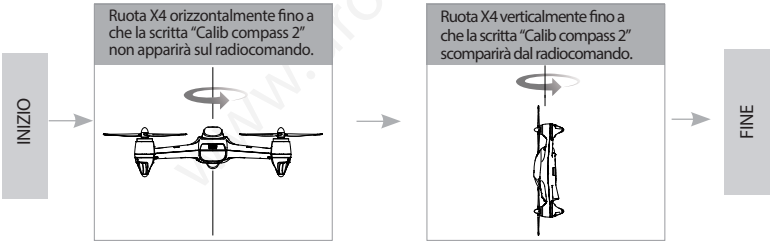
CALIBRA LA BUSSOLA PRIMA DI VOLARE

La calibrazione della bussola è richiesta dopo aver abbinato il radiocomando con X4.
Se non si effettua la calibrazione il sistema potrebbe non funzionare correttamente.
La bussola è molto sensibile alle interferenze elettromagnetiche, le quali possono causare delle anomalie nei dati e nei comandi del volo. Regolari calibrazioni della bussola migliorano le prestazioni di volo.

1) Ruota il quadricottero orizzontalmente fino a che "Calib compass 2" non appare sul display LCD del radiocomando.

2) Posiziona la parte frontale del quadricottero in giù e ruotalo verticalmente fino a che la scritta "Calib compass 2" non scompare dal display.

3) Calibrazione avvenuta con successo.



- Non calibrare la bussola in presenza di un forte campo magnetico
- Durante la calibrazione della bussola, tenere lontani oggetti ferromagnetici, ad es. chiavi, telefoni cellulari e simili.

INDICE

	PAG.
CALIBRAZIONE DELLA BUSSOLA	01
VOLO SENZA GPS e INFORMAZIONI SICUREZZA	02
1. ARTICOLI INCLUSI NELLA CONFEZIONE	03
2. QUADRICOTTERO	
2. Indicatori Led motori	04
3. BATTERIA DEL QUADRICOTTERO	04
3.1 Introduzione	04
3.2 Installazione della Batteria	04
3.3 Ricarica	04
4. AGGIORNAMENTO FIRMWARE	05
5. ELICHE	
5.1 Assembaggio	05
5.2 Disassemblaggio	05
6. PRONTI AL VOLO	
6.1 Ambiente di Volo	06
6.2 Collegamento con il Radiocomando	06
6.3 Armare e Disarmare i motori	06
6.4 Volo di base	07
6.5 Instruzioni per l'antenna	08
6.6 Foto e Video	08
7. SETTAGGI MENU' AVANZATO	
7.1 Posizione GPS / Setup posizione iniziale	09
7.2 Modalità RTH - Return to Home	09
7.3 Modalità HEADLESS	10
7.4 Modalità FOLLOW-ME	10
7.5 Modalità Failsafe	11

	PAG.
8. RADIOCOMANDO (Controller)	12
8.1 Funzionamento dei tasti	13
8.2 Installazione batteria del Radiocomando	14
8.3 Inversione dei canali	15
8.4 Impostazione della sensibilità	15
8.5 Impostazione modalità manuale	16
9. CALIBRAZIONE	17
9.1 Calibrazione della bussola	17
9.2 Calibrazione orizzontale	18
9.3 Calibrazione della rotazione	18
10. CALIBRAZIONE LEVE RADIOCOMANDO	19
11. SELEZIONE DELLA FREQUENZA VIDEO	19
12. TABELLA PARTI DI RICAMBIO	20
INFORMATIVA FCC	21
CAPITOLO 00	22
12. ASSISTENZA E GARANZIA	25
13. PRECAUZIONI E AVVERTENZE	25

HUBSAN FPV X4 BRUSHLESS

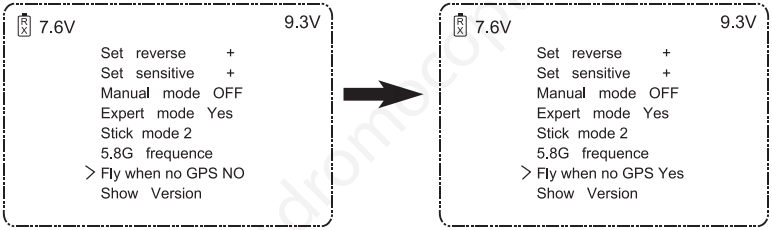
Leggi attentamente il seguente manuale di istruzioni.

⚠ ATTENZIONE:

Per sicurezza, il quadricottero è settato di default su : **NON VOLA SE NON RILEVA IL SEGNALE GPS**.
Se preferisci volare anche in assenza di segnale GPS, resetta i valori e utilizza la seguente procedura prima di iniziare.

Posiziona la leva del gas (acceleratore) in giù e premi il tasto "ENTER" per 1,5 sec. per entrare nel "MAIN MENU". Premi "UP/DOWN" e seleziona "Fly When No GPS" (vola senza GPS), premi il tasto "ENTER" e seleziona "YES", poi seleziona "EXIT" per uscire dal menù.

Premi per lungo tempo il tasto "Exit" per uscire dal MAIN MENU'.



www.dromocopter.it

IMPORTANTI NOTE SULLA SICUREZZA

OPERAZIONI:
Cerca di usare con estrema cura il quadricottero FPV X4 . I piccoli componenti elettronici potrebbero rimanere danneggiati da urti o da contatto di X4 con l'acqua. Per evitare ulteriori guasti dell'unità si consiglia di sostituire rapidamente le parti danneggiate.

VOLO:

Assumiti la responsabilità per Te e per gli altri quando fai volare l'X4 !
Non volare in zone affollate di persone, è necessario un giusto spazio.
Non volare in caso di maltempo.
Mai volare di notte
Questo modello è utilizzabile con una età di 14 anni o superiore.
Spegni X4 quando hai terminato di volare, eviterai possibili lesioni accidentali con le eliche.
Rimuovi sempre la batteria in caso di stop del volo. Eviterai accidentali accensioni dei motori.
Usa sempre molta cautela vicino alle eliche, l'avviamento parte sempre qualche tempo dopo. accendilo sempre dal radiocomando. L'alta velocità delle eliche è molto pericolosa.
Spegni X4 dopo ogni volo, la rotazione delle eliche possono arrecare lesioni o danni.

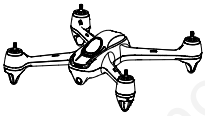
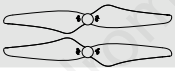
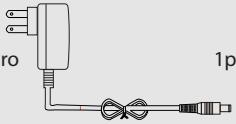
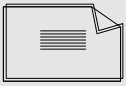
INTRODUZIONE

Grazie per aver acquistato un prodotto Hubsan. Il quadricottero X4 è stato ideato per essere facile da utilizzare. Modello completamente radio controllato in grado di librarsi, eseguire volo statico e manovre di volo acrobatico. Si prega di leggere attentamente il manuale e seguire tutte le istruzioni in esso contenute. Assicurarsi di mantenere il manuale per riferimenti futuri, manutenzione ordinaria e messa a punto.
Peso del quadricottero : 435gr (inclusa la batteria)

FPV: La funzione First Person View, ti consente un'ottima esperienza di volo reale, grazie al monitor LCD sul radiocomando (controller).

1.ARTICOLI INCLUSI NELLA CONFEZIONE

Controlla tutti gli articoli nella confezione prima dell'uso.

S/N	Nome	Foto	Q.tà	Note
1	Quadricottero		1pz	Equipaggiato con un radiocomando semplice, GPS e Bussola
2	Eliche		8pz	Eliche (A) 4pz Eliche (B) 4pz
3	Radiocomando		1pz	FPV Controller Equipaggiato con 4 x batterie tipo AAA (non incluse)
4	Batteria 7,4V LiPo		1pz	Per il quadricottero
5	Caricabatteria bilanciato		1pz	Per ricaricare la batteria Li-Po
6	Caricabatteria presa a muro		1pz	110-240V
7	Chiave di smontaggio		1pz	Per rimuovere le eliche
8	Manuale d'uso		1pz	Italiano

www.dromocopter.it

2. INDICAZIONE LED MOTORI DEL QUADRICOTTERO

Stato degli indicatori:

1. Accensione: 4 LED indicatori lampeggiano di bianco simultaneamente, circa ogni 1,5 sec.
2. Calibrazione della bussola:
   1) Calibrazione orizzontale: 4 LED indicatori lampeggiano di rosso circolarmente
   2) Calibrazione verticale: 4 LED indicatori lampeggiano di verde circolarmente
3. Volo con GPS: i 4 LED indicatori rimangono lampeggianti.
4. Funzione RTH con GPS: i 2 LED frontali lampeggiano di bianco, i 2 LED posteriori lampeggiano di blu
5. Modalità ALTITUDE HOLD: i 2 LED frontali lampeggiano di bianco, i 2 LED posteriori lampeggiano di giallo
6. Modalità POSITION HOLD: i 2 LED frontali lampeggiano di bianco, i 2 LED posteriori lampeggiano di verde
7. Batteria scarica: i 2 LED frontali lampeggiano di bianco, i 2 LED posteriori lampeggiano di rosso
8. Puoi disabilitare i LED premendo per lungo tempo il tasto TRIM dell'acceleratore, sul radiocomando.

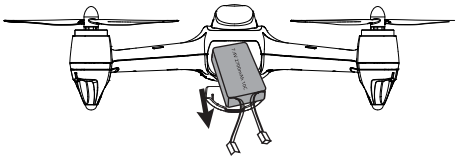
3. BATTERIA DEL QUADRICOTTERO

3.1 INTRODUZIONE

La batteria del quadricottero è una Li-Po ricaricabile, con 2700mAh di capacità e 7,4V di tensione.
La batteria dovrà essere ricaricata ESCLUSIVAMENTE con il caricabatteria originale Hubsan.

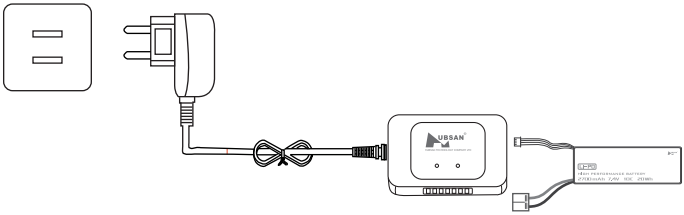
3.2 INSTALLAZIONE DELLA BATTERIA

Inserisci nell'apposito alloggio la batteria e
connetti il PLUG di collegamento con le corrette polarità.
Chiudi bene lo sportello copribatteria.



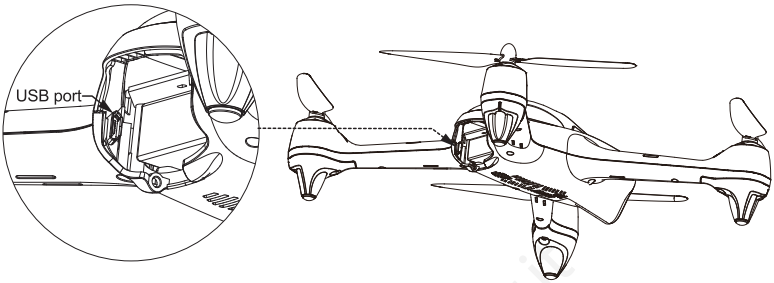
3.3 RICARICA

Connetti la batteria al caricabatteria e all'alimentatore di rete. Il caricabatteria mostra la luce LED rossa fissa quando sta caricando e diventerà luce verde LED fissa quando è completamente carica. Il tempo di completa ricarica è di circa 210 minuti.



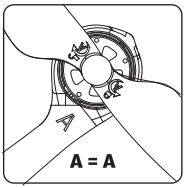
⚠ Ricarica la batteria completamente quando è scarica. Attenzione , importante usare batterie originali, c'è rischio esplosione in caso contrario.

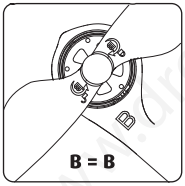
4. AGGIORNAMENTO FIRMWARE DEL QUADRICOTTERO

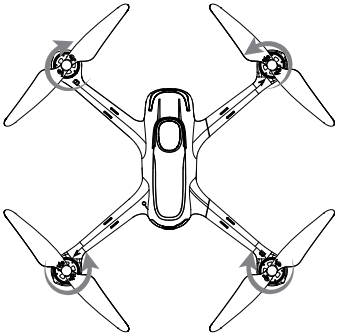


Aggiorna il firmware tramite la porta **USB** incorporata nel vano batteria.
Non aggiornare il quadricottero prima della conferma del laboratorio di assistenza Hubsan.

5. ELICHE





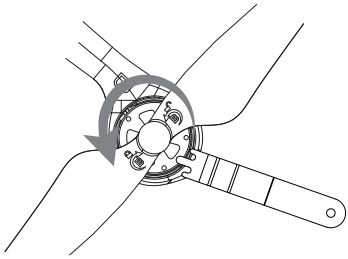


5.1 ASSEMBLAGGIO

Assembla le eliche sul filetto dell'albero motore facendo attenzione che le lettere stampate sulle stesse siano identiche a quelle indicate sul quadricottero e blocca bene come da istruzioni precedenti.

5.2 DISASSEMBLAGGIO

Blocca i motori con la chiave a U. Rimuovi le eliche facendole ruotare in senso antiorario.



⚠ - Controlla bene che le eliche A e B siano installate correttamente. X4 non potrà volare.
- Indossa i guanti quando installi le eliche per evitare tagli alle mani.

www.dromocopter.it

6. PRONTI AL VOLO

Quando i settaggi e l'assemblaggio è finito, ti consigliamo di fare pratica e formazione prima del primo volo. I giochi di simulazione (Flight Simulator) sono molto consigliati. Usa X4 in spazi aperti o chiusi con estrema attenzione.

6.1 AMBIENTE DI VOLO

(1) L'area di volo dovrà essere aperta e senza costruzioni alte o altri ostacoli; strutture come edifici in acciaio possono interferire con la bussola integrata.
(2) NON VOLARE in caso di maltempo come un forte vento, forti nevicate, pioggia o nebbia.
(3) Stai lontano da barriere, persone, cavi elettrici, alberi o altre ostruzioni.
(4) Non volare vicino agli aeroporti
(5) I sistemi di controllo di X4 non funzionano propriamente al POLO NORD e SUD
(6) NON VOLARE in aree ristrette al volo e informati di tutte le normative vigenti di ENAC

Cavi di alta tensione

Aeroporto

Interferenze

Pioggia o maltempo

6.2 COLLEGAMENTO TRA TRASMETTITORE E QUADRICOTTERO

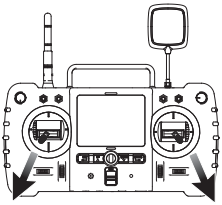
Il trasmettitore e il quadricottero sono già abbinati dalla fabbrica.

Per forzare il Re-Bind (ricollegamento), segui la seguente procedura:
1. Premi il tasto "ENTER" ed accendi il radiocomando simultaneamente, finchè il comando "Bind to Plane" non apparirà sul display LCD.
2. Accendi il drone X4 e avvicinalo al radiocomando.
3. La connessione sarà andata a buon fine se si sentirà un "beep" audio.
4. Se la connessione non è andata a buon fine è necessario ripetere la procedura, seguendo i punti qui sopra.

6.3 COLLEGAMENTO TRA TRASMETTITORE E QUADRICOTTERO

Accensione dei motori
Metodo: Metti le due leve come da foto accanto. Rilascia entrambe i motori si accendono.

Spegnimento dei motori
Metodo: Metti le due leve come da foto accanto. Rilascia entrambe i motori si spengono.



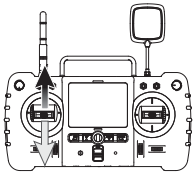
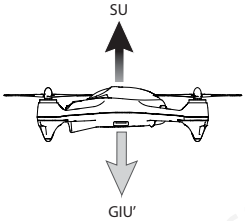
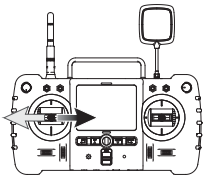
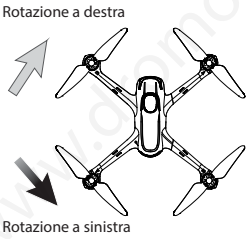
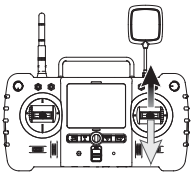
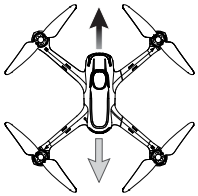
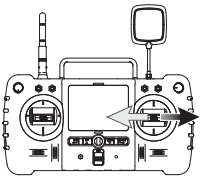
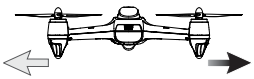
Non spegnere i motori durante il volo, per evitare rotture o cadute.

Premi le leve leggermente se possibile. Rilascia le leve dopo aver acceso o psento i motori.

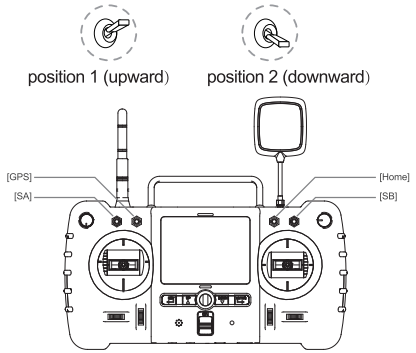
6.4 VOLO DI BASE

Le modalità operative del trasmettitore sono in Mode1 o Mode2. Il manuale indica la modalità Mode2 come esempio.

- Le leve tornano verso il centro: la leva del trasmettitore è posizionata in centro.
- Compensa l'alettone: bilancia l'alettone dalla posizione centrale della leva

Transmitter (Model 2)	X4	Remarks
		La leva del gas controlla l'ascesa e la discesa. Spingendo la leva verso l'alto, l'X4 si solleverà. Spingendo la leva verso il basso, l'X4 Discenderà. Quando la leva è al centro, l'X4 si fermerà in volo stazionario e manterrà automaticamente la stessa altezza. Atterrare, posizionando la leva del gas sotto la posizione centrale. (Muovere la leva gradualmente per prevenire una discesa di X4 troppo brusca.)
		La leva del timone controlla la direzione di rotazione. Muovi la leva verso sinistra per far ruotare l'X4 in senso antiorario. Muovi la leva verso destra per far ruotare l'X4 in senso orario. Quando la leva è al centro, l'X4 manterrà la direzione attuale e non girerà. Muovendo con più forza la leva, l'X4 ruoterà più rapidamente nella direzione corrispondente.
		La leva elevazione controlla il movimento in avanti e all'indietro dell'X4. Muovi la leva in su per far volare l'X4 in avanti. Muovi la leva in giù per far volare l'X4 all'indietro. Quando la leva è al centro, l'X4 manterrà la sua posizione. L'angolo di movimento della leva corrisponde all'angolo d'inclinazione e alla velocità del volo.
		La leva dell'alettone controlla il volo verso sinistra e verso destra. Spingere la leva a sinistra per far volare l'X4 verso sinistra. Spingere la leva a destra per far volare l'X4 verso destra. Quando la leva si trova al centro, l'X4 resterà in posizione orizzontale e manterrà lo stato attuale. L'angolo di movimento della leva corrisponde all'angolo d'inclinazione e alla velocità del volo.

www.dromocopter.it



Nota importante: Le funzioni GPS e RTH sono funzionanti e disponibili solo in ambiente esterno. Assicurati che gli interruttori siano posizionati in giù, quando voli in ambienti interni.

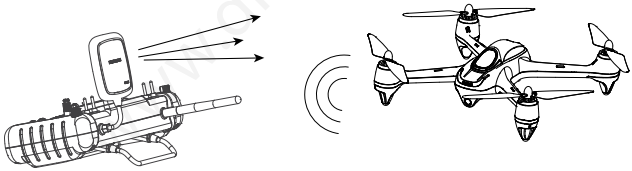
L'interruttore GPS, ha la funzione di mantenere l'assetto di volo.
In posizione 1 (su), il GPS è attivo.
In posizione 2 (giù) il GPS è disattivo.

L'interruttore RTH è la funzione di "Ritorno a Casa"
In posizione 1 (SU) è attivata
In posizione 2 (GIU') è disattivata.

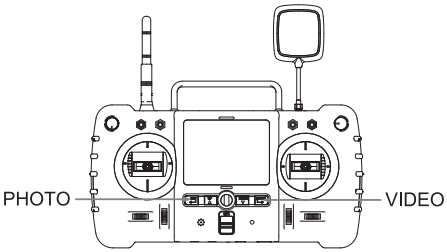
Per le funzioni foto e video, è importante che l'inserimento e il disinserimento della Memory SD CARD sia fatto con X4 spento.

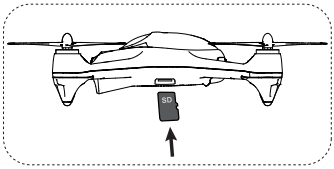
6.5 ISTRUZIONI PER L'ANTENNA

Per ottenere il massimo range di comunicazione senza avere interferenze, l'antenna a 2.4GHz deve essere posizionata verso il cielo e senza ostacoli durante il volo; il lato con il logo "Hubsan", della antenna a 5.8GHz, deve essere posizionato in verticale e puntare verso il quadricottero.
Il range massimo della trasmissione video, è di circa 1 Km.
Vedi la figura qui sotto per un uso corretto durante il volo.



6.6 FOTO e VIDEO





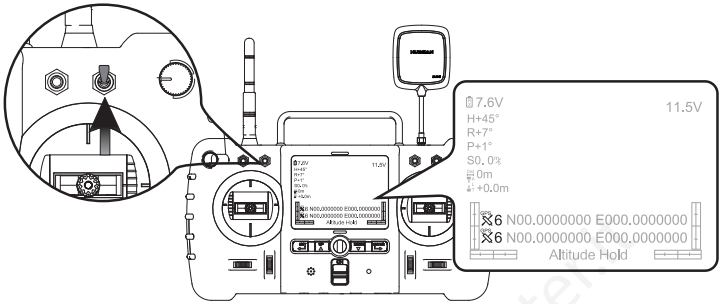
Inserisci la micro SD card nel quadricottero prima di utilizzare la funzione Video e Foto.
Premi il tasto EXIT per 0,5sec. per scattare una foto.
Premi il tasto ENTER per 0,5 sec per iniziare a registrare video, premilo di nuovo per salvare la registrazione.

⚠ Ferma la registrazione prima di rimuovere la microSD.

7. SETTAGGI MENU' AVANZATO

7.1 POSIZIONE GPS / SETUP POSIZIONE INIZIALE

1.) La posizione GPS funziona solo quando si rilevano non meno di 6 satelliti.

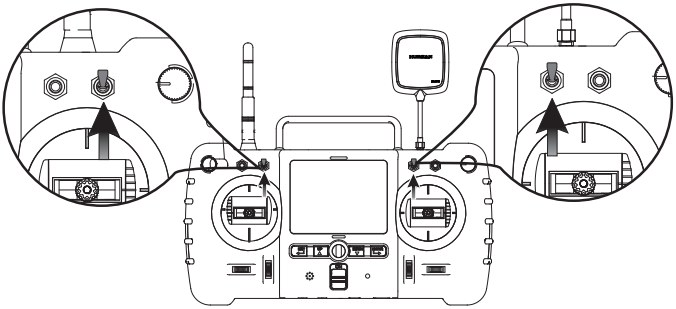


Posiziona l'interruttore GPS in Su per attivare il servizio rilevazione GPS.
Posiziona l'interruttore GPS in Giù per disattivare la rilevazione GPS (la modalità altitudine stabilizzata rimarrà attiva)

2.) Il tuo punto iniziale sarà memorizzato quando attiverai i motori e con più di 6 satelliti ricevuti.
3.) Dovrai essere in un ambiente aperto e all'esterno per attivare la ricerca dei satelliti GPS, ci vorranno circa 3 min. per terminare la ricerca. Il segnale GPS dipenderà anche dalle condizioni atmosferiche di volo.

7.2 MODALITA' RETURN TO HOME (RTH)

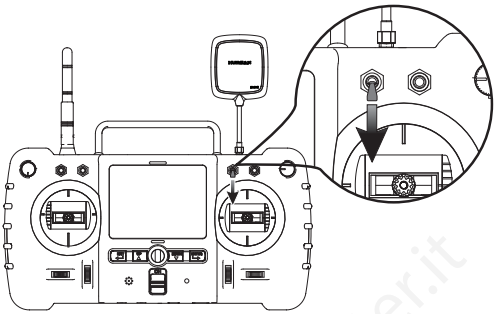
ATTIVARE LA FUNZIONE:
Posiziona entrambe gli interruttori GPS e RTH in Su, così facendo il quadricottero entrerà in modalità RTH.
Il sistema del controllo di volo darà il comando al quadricottero di tornare indietro e posizionarsi al punto di partenza, e di atterrare automaticamente.



⚠ La modalità RTH lavora solo se è attiva la ricezione GPS e sono rilevati più di 6 satelliti. Il punto di partenza è registrato quando si armano i motori e la ricezione comprende più di 6 satelliti.

USCIRE DALLA MODALITA' RTH

Posiziona in giù l'interruttore RTH, X4 uscirà dalla modalità RTH.



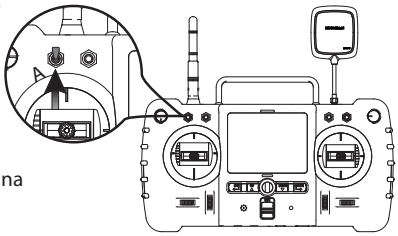
www.dromocopter.it

7.3 MODALITA' HEADLESS

La modalità Headless stabilisce che ogni direzione prenderà l'X4, sarà quella stabilita dalla posizione delle leve, come se il drone fosse sempre posizionato in avanti.

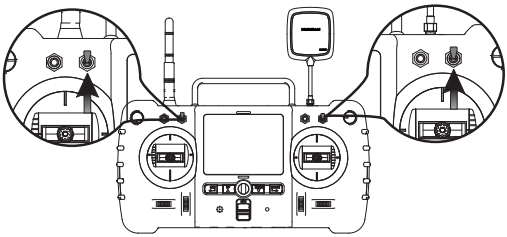
Muovi in SU l'interruttore "A" per entrare o uscire dalla modalità HEADLESS.

Quando la modalità headless è attiva, comparirà una "H" in rosso sul display. L'interruttore "A" è in SU.
Quando la modalità headless è disattiva, comparirà una "H" in verde sul display. L'interruttore "A" è in GIU'.



7.4 MODALITA' FOLLOW-ME

La modalità Follow me (seguimi) significa che il quadricottero seguirà il radiocomando automaticamente grazie al sistema GPS in dotazione.



Muovi l'interruttore "B" in SU o GIU' per entrare o uscire dalla modalità FOLLOW-ME.

Quando la modalità FOLLOW-ME mode è attiva, comparirà la scritta "Follow Mode " in verde sul display.
Il quadricottero gira con il suo muso verso il radiocomando. Solo la leva del gas è funzionante durante la modalità Follow me.

Quando la modalità headless è disattiva, la scritta "Follow mode" scomparirà dal display.

⚠ La funzione FOLLOW ME funziona quando il GPS (sia il radiocomando che il drone) hanno ricezione di 6 o più satelliti.
La funzione follow me, si disattiva premendo qualsiasi teasto o interruttore del radiocomando, ad esclusione della leva del gas.

www.dromocopter.it

7.5 MODALITA' FAILSAFE

Il drone entrerà in modalità Failsafe se perde il segnale dal controller. Il sistema di controllo del volo consentirà al quadricottero di tornare al PUNTO DI DECOLLO e atterrare automaticamente. La modalità Failsafe aiuta a prevenire lesioni o danni.

CONDIZIONI CHE ATTIVANO LA MODALITÀ FAILSAFE

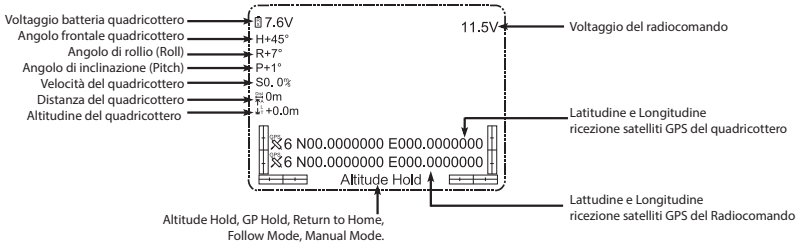
(1) Il controller (radiocomando) è spento.
(2) La distanza del volo supera la portata di trasmissione del segnale del controller.
(3) Il segnale del controller si è improvvisamente interrotto a causa di forti interferenze elettroniche

---

- Affinché l'X4 possa tornare al punto di partenza in tutta sicurezza, si raccomanda di farlo volare in una zona di volo sicura.
- Se durante il ritorno dell'X4 al punto di partenza ci sono meno di sei satelliti per più di 20 secondi, il drone discenderà automaticamente.
- L'X4 non è in grado di evitare automaticamente gli ostacoli quando si trova in modalità Failsafe.

---

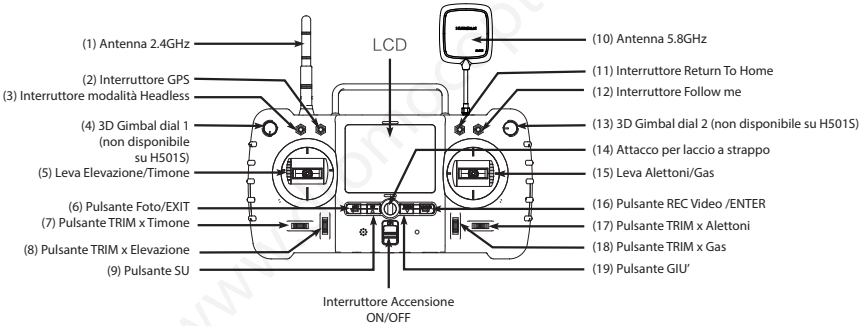
8. RADIOCOMANDO (CONTROLLER)



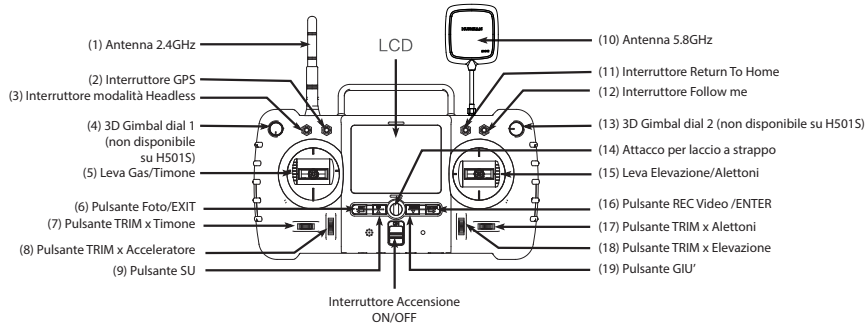
RADIOCOMANDO

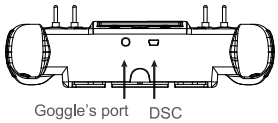
Attenzione: tutti gli interruttori in posizione GIU', le funzioni sono tutte disabilitate.

MODE 1



MODE 2





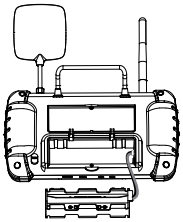
www.dromocopter.it

8.1 FUNZIONAMENTO DEI TASTI

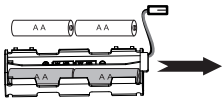
NUM	Modalità/Controllo	Funzione
(1)	Antenna 2.4GHz	Controlla le funzionalità di volo del quadricottero.
(2)	Interruttore GPS	In posizione SU, il GPS è attivo; In posizione GIU', il GPS è disattivo.
(3)	Interruttore Headless	In posizione SU, la modalità Headless è attiva; In posizione GIU', la modalità Headless è disattiva.
(4)	3D Gimbal dial 1	Non disponibile su H501S
(5)	Leva Elevazione/Timone **MODE1**	Muovi la leva in avanti o indietro per portare il quadricottero fino ad un certo punto in avanti o indietro. Muovi la leva sinistra o destra per far virare il quadricottero a sinistra o a destra.
(6)	Pulsante Foto/EXIT	Premi il pulsante per scattare foto, premi per 1sec. per uscire dal menù settaggi.
(7)	Pulsante Trim Timone	Regolazione fine della rotazione del quadricottero
(8)	Pulsante Trim Elevazione	Regolazione fine del volo in avanti e indietro
(9)	Pulsante SU	Seleziona le voci del menù
(10)	Antenna 5.8GHz	Antenna dedicata alla ricezione Video
(11)	Interruttore RTH	In posizione SU, la modalità RTH è attiva; In posizione GIU', la modalità RTH è disattiva.
(12)	Interruttore Follow Me	In posizione SU, la modalità Follow Mode è attiva; In posizione GIU', la modalità Follow Mode è disattiva.
(13)	3D Gimbal dial 2	Non disponibile su H501S
(14)	Aggangio per collare	Attacco per cintura/necklace
(15)	Leva Gas/Alettoni **MODE1**	Muovi la leva in avanti o indietro per aumentare o diminuire la velocità. Muovi la leva sinistra o destra per far spostare il quadricottero a sinistra o destra, rispetto al suo asse di volo.
(16)	Pulsante REC/ENTER	Premi il pulsante per registrare video; premi il pulsante per 1sec. per entrare nel menù settaggi.
(17)	Pulsante Trim Alettone	Regolazione fine dello spostamento laterale destro e sinistro
(18)	Pulsante Trim Gas	Regolazione fine del Decollo ed Atterraggio
(19)	Pulsante GIU'	Seleziona le voci del menù
(5)	Leva Gas/Timone	Muovi la leva in avanti o all'indietro e il quadricottero salirà di quota o scenderà. Muovi la leva a sinistra o a destra, e il quadricottero ruoterà lasua fusoliera verso sinistra o a destra.
(15)	Leva Elevazione/Alettoni	Muovi la leva in avanti o indietro per spostare il quadricottero in avanti o indietro. Muovi la leva sinistra o destra e il quadricottero effettuerà uno spostamento a sinistra o a destra, rispetto il suo asse di volo.

www.dromocopter.it

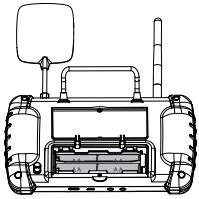
8.2 INSTALLAZIONE BATTERIA RADIOCOMANDO



Aprire lo sportello posteriore



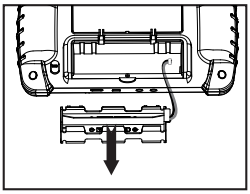
Installa 8 batterie tipo AA facendo attenzione al corretto posizionamento delle polarità.



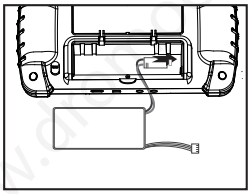
Chiudere e bloccare lo sportello

⚠
- Non utilizzare batterie nuove e vecchie insieme
- Non ricaricare batterie non-ricaricabili
- Non mescolare differenti tipi di batterie

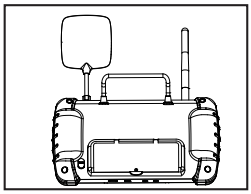
Batteria li-po:



1. Aprire lo sportello posteriore e rimuovere il porta batterie AA



2. Inserire la batteria li-po nel vano posteriore e connettere il cavo come nella figura sopra

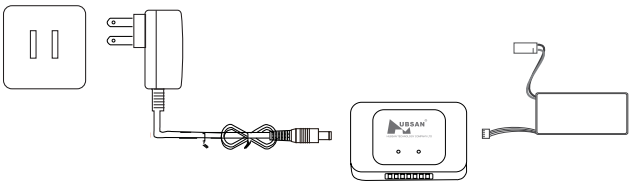


3. Chiudere e bloccare lo sportello

www.dromocopter.it

Carica della batteria li-po:

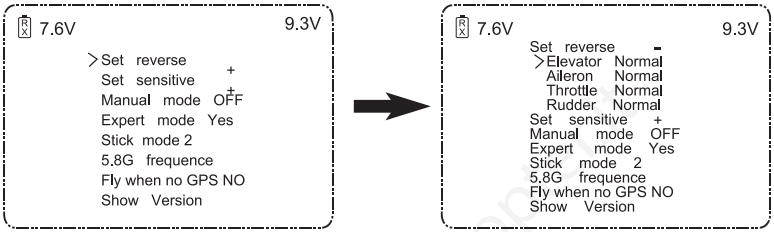
- Connetti il caricatore all'apposito adattatore, come nella figura qui sotto.
- Connetti la batteria li-po con il caricabatteria (vedi figura)
- La luce indicatore è rossa quando è in ricarica. Quando la batteria è caricata, la spia diventa di colore verde.
- La ricarica completa impiega circa 100min.
- Ricarica la batteria, sempre completamente.



8.3 INVERSIONE DEI CANALI

Se volete invertire le funzioni standard delle leve, con vostre preferenze personali, seguire le istruzioni riportate di seguito: bisogna essere consapevoli del fatto che questo invertirà i controlli posteriore/anteriore.

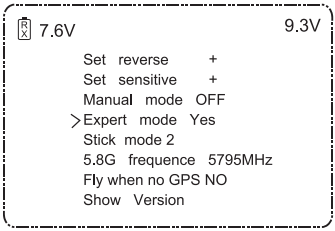
Posiziona in giù la leva Acceleratore e premere il tasto "ENTER" per 2sec. simultaneamente, per entrare nell'interfaccia del "MAIN MENU".
Selezionare la voce "SET REVERSE", tramite i pulsanti UP/DOWN (su/giù); premere il pulsante "EXIT" per confermare e uscire dal menù.



8.4 IMPOSTAZIONE DELLA SENSIBILITA'

Se si desidera cambiare la sensibilità di una delle funzioni delle leve, seguire le istruzioni riportate di seguito: un valore sensibilità più elevato consentirà un movimento più rapido del velivolo ma meno preciso, mentre un valore più basso di sensibilità permetterà un movimento più lento ma più preciso.

Posiziona in giù la leva Acceleratore, premere il pulsante "ENTER" per 2 sec. simultaneamente, per entrare nell'interfaccia MAIN MENU. Seleziona "SET SENSITIVE", "Expert mode" o "Normal mode" tramite i pulsanti UP/DOWN (su/giù);premere il pulsante "EXIT" per confermare e uscire dal menù.

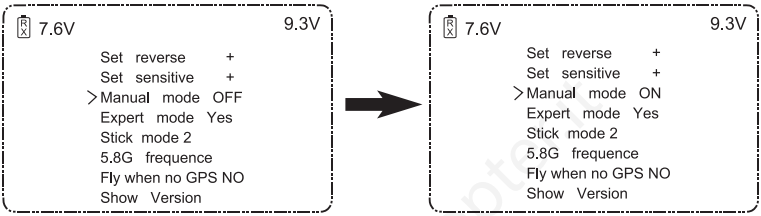


⚠ La sensibilità è preipostata su "Expert Mode". Il quadricottero non può essere disarmato (spegnere i motori) quando la sensibilità ha un valore inferiore a "60".

8.5 IMPOSTAZIONE MODALITA' VOLO MANUALE

Se volessi eseguire voli acrobatici con l'X4 , come il suo lancio, è necessario mettere in OFF la funzione GPS (abbassando l'interruttore apposito) e leggere le seguenti indicazioni qui sotto:

Posiziona in giù la leva Acceleratore, premere il pulsante "ENTER" per 2 sec. simultaneamente, per entrare nell'interfaccia MAIN MENU. Seleziona "Manual mode OFF" (funzione altitude attiva), o "Manual mode ON" (funzione altitude disattiva), tramite i pulsanti UP/DOWN (su/giù); premere il pulsante "EXIT" per confermare e uscire dal menù.



La modalità manuale (Manual Mode) è preimpostata su OFF.

www.dromocopter.it

AVVISO:

1) Quando la batteria del radiocomando è scarica, il LED rosso lampeggerà velocemente e il display LCD diventerà completamente scuro. Il quadricottero si disconnetterà dal controller. Sostituire le batterie con le nuove.

2) Se le batterie del radiocomando si scaricheranno durante il volo di X4, potrai comunque controllare X4, fallo atterrare il prima possibile e sostituisci le batterie esauste.

3) Il radiocomando può utilizzare batterie Li-Po 2s, 4 x batterie tipo AA, o anche batterie Ni-Mh. Tutti gli altri tipi di batterie potrebbero danneggiare il radiocomando.

9. CALIBRAZIONE

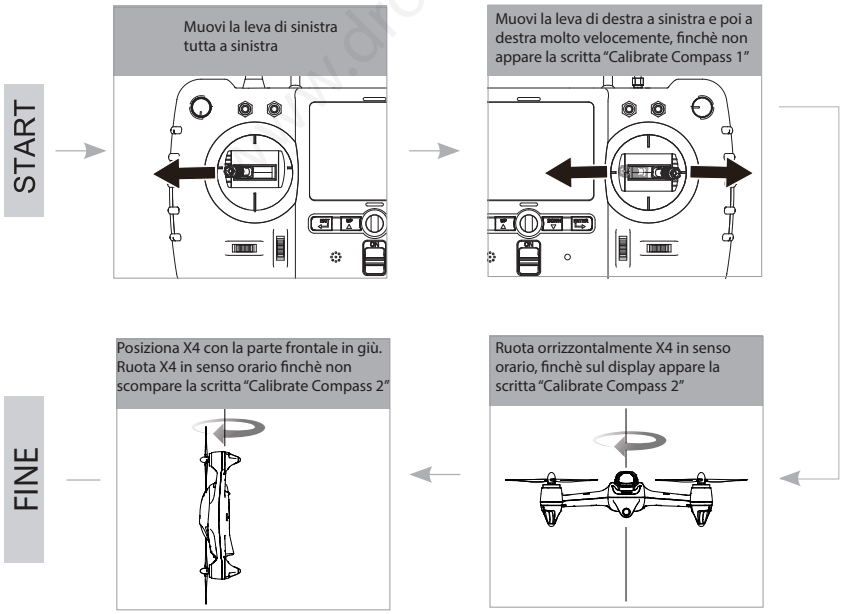
9.1 CALIBRAZIONE DELLA BUSSOLA

La bussola è molto sensibile alle interferenze elettromagnetiche, le quali possono causare letture dei dati, errate e interferire con il corretto volo del quadricottero. La regolazione frequente della bussola, comporta un'ottima performance di volo.

- Non calibrare la bussola in presenza di un forte campo magnetico
- Durante la calibrazione della bussola, tenere lontani oggetti ferromagnetici, ad es. chiavi, telefoni cellulari e simili.

---

1) Posiziona la leva di sinistra tutto a sinistra, e muovi velocemente la leva destra tutto a sinistra e tutto a destra finchè sul display non appare la dicitura "Calibrate Compass 1"
2) Ruotare orizzontalmente l'X4 in senso orario fino a quando sul display LCD appare il messaggio "Calibrate Compass 2"
3) Con la parte anteriore dell'X4 rivolta verso il basso, ruotare il drone verticalmente in senso orario fino a quando il messaggio "Calibrate Compass 2" scompare dal display.
4) La calibrazione è così completata.

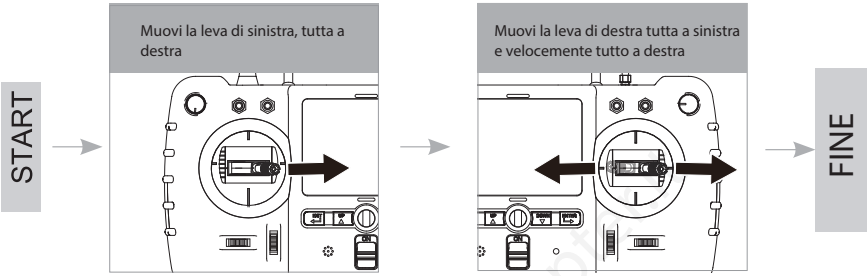


www.dromocopter.it

9.2 CALIBRAZIONE ORIZZONTALE

La calibrazione orizzontale, è richiesta quando X4 deriva durante il volo.
Segui la seguente procedura:

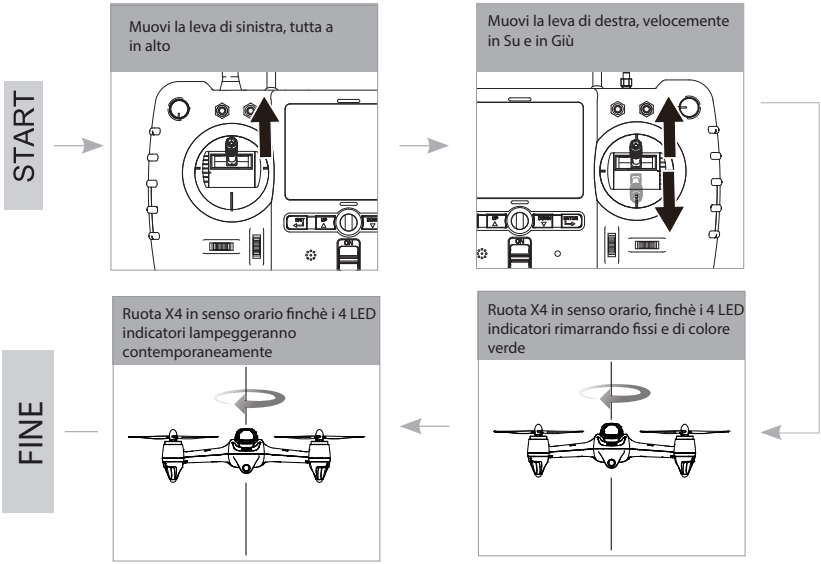
1) Muovi la leva di sinistra tutta a destra, e muovi velocemente la leva di destra tutta a sinistra e tutta a destra finchè i 4 LED indicatori non lampeggeranno di giallo lentamente.
2) La calibrazione è avvenuta correttamente quando i 4 led indicatori smetteranno di lampeggiare lentamente.



9.3 CALIBRAZIONE DELLA ROTAZIONE

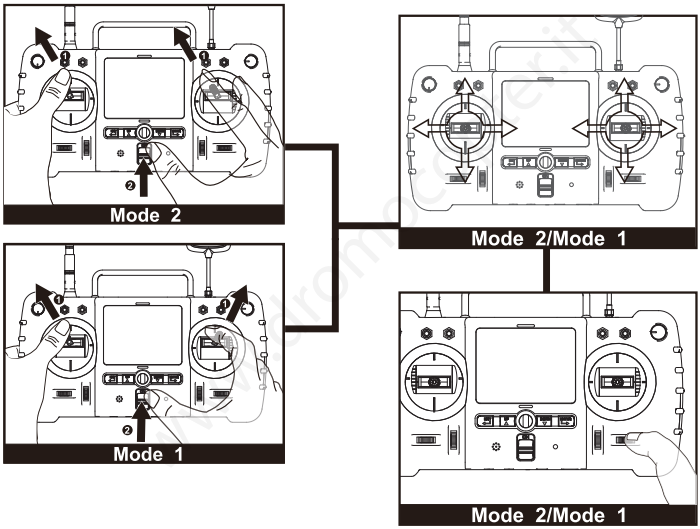
La calibrazione orizzontale, è richiesta quando X4 imbarda durante il volo.
Segui la seguente procedura e assicurati che X4 sia su una superficie piana :

1) Muovi la leva di sinistra tutta in SU, e muovi velocemente la leva di destra tutta SU e tutta GIU' finchè i 4 LED indicatori non lampeggeranno di giallo lentamente.
2) Quando i LED indicatori diventeranno di colore rosso e lampeggeranno circolarmente, ruota X4 orizzontalmente in senso orario, finchè i 4 LED indicatori rimarranno accesi fissi di colore verde.
3) Quando i 4 LED indicatori si riaccenderanno ancora di rosso, ruota X4 in senso orario finchè non lampeggeranno tutti insieme contemporaneamente.
4) La calibrazione è avvenuta con successo.



10. CALIBRAZIONE LEVE RADIOCOMANDO

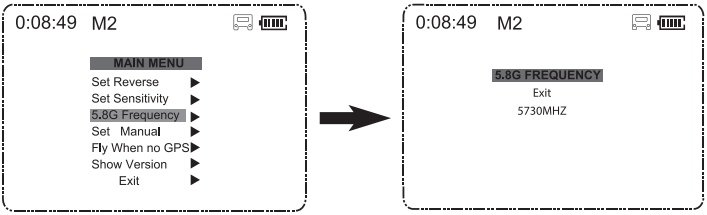
Mode2: Spingete entrambe le leve nella posizione in alto a sinistra, accendere simultaneamente il radiocomando ed attendere finchè sul display non apparirà la scritta "Calibrate Stick Mode 2".
Ruotate entrambe le leve in circolo per tre volte. Rilasciate le due leve e tenete premuto un qualsiasi tasto TRIM per 1,5 sec. fino a quando sentirete un suono (beep) dal radiocomando, questo indica che la calibrazione è avvenuta con successo.
Mode1: Spingete la leva di sinistra in alto a sinistra e la leva di destra in alto a destra e mantenerle in posizione, accendete simultaneamente il radiocomando ed attendere finchè sul display non apparirà la scritta "Calibrate Stick Mode 1". Ruotate entrambe le leve in circolo per tre volte. Rilasciate le due leve e tenete premuto un qualsiasi tasto TRIM per 1,5 sec. fino a quando sentirete un suono (beep) dal radiocomando, questo indica che la calibrazione è avvenuta con successo.



⚠ Potrai cambiare il modo di volo a piacere, seguendo le istruzioni qui indicate.

11. SELEZIONE DELLA FREQUENZA VIDEO

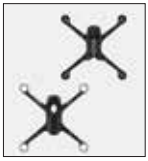
Il radiocomando seleziona automaticamente la frequenza migliore per assicurare un'ottima trasmissione video live. Se fosse necessario migliorare la qualità di trasmissione video, riseleziona le frequenze da 5730Mhz a 5845Mhz. Posiziona in giù la leva Acceleratore, premere il pulsante "ENTER" per 2 sec. simultaneamente, per entrare nell'interfaccia MAIN MENU. Seleziona "5.8G Frequency", tramite i pulsanti UP/DOWN (su/giù); premere il pulsante "EXIT" per confermare e uscire dal menù.



11. TABELLA RICAMBI ORIGINALI

Utilizza solo ricambi originali. La garanzia non risponde in caso di prodotti non conformi. Puoi acquistare i ricambi sul nostro sito www.dromocopter.it opure presso i nostri rivenditori autorizzati.

H501S-01
Body Shell Set- White

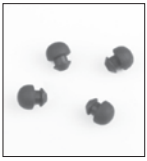


H501S-22
Body Shell Set- Black

H501S-02B
Battery Cover- Black

H501S-02
Battery Cover- White

H501S-03
Canopy



H109-04
Rubber Feet

H501S-04
Screw Set

H501S-05
Propeller A- Gold

H501S-06
Propeller B- Gold

H501S-05B
Propeller A- Black

H501S-06B
Propeller B- Black

H501S-07
Brushless Motor A

H501S-08
Brushless Motor B

H501S-09
PCB Module

H501S-10
Flight Control PCB Module

H501S-11
5.8G Transmission Module

H501S-12
GPS Module

H501S-13
Compass Module

H501S-14
Lipo Battery 2700MAh

H501S-27
Remote

H301S-11
Adapter

H301S-12
Balance Charger

H501S-16
U Wrench

H501S-17
Eye Lampshade

H501S-18
Motor LED Lampshade

H501S-19
ESC

H501S-20
LED PCBA

H501S-21
2.4G Receiver Module

INFORMATIVA FCC

L'apparecchiatura è stata testata e dichiarata conforme ai limiti previsti per un dispositivo digitale di Classe B, ai sensi della Normativa FCC, Parte 15. Questi limiti sono pensati per fornire una ragionevole protezione contro le interferenze dannose in installazioni residenziali. L'apparecchio genera, utilizza e può emettere energia sotto forma di radiofrequenze e, se non installato e utilizzato in conformità con il manuale di istruzioni, può causare interferenze dannose alle comunicazioni radio. Tuttavia, non esistono garanzie che l'interferenza non si verifichi in una particolare installazione. Se l'apparecchio provoca interferenze dannose alle ricezioni radiotelevisive, riscontrabili spegnendo e accendendo l'apparecchio, si consiglia di provare a correggerle adottando uno o più dei seguenti accorgimenti:

• Riorientare o riposizionare l'antenna di ricezione.
• Aumentare la distanza tra l'apparecchio e il ricevitore.
• Collegare il dispositivo a una presa su un circuito diverso da quello a cui è collegato il ricevitore.
• Consultare il proprio rivenditore o un tecnico radio/TV esperto.

Cambiamenti o modifiche non espressamente approvate dalla parte responsabile per la conformità possono invalidare l'autorizzazione all'uso del prodotto.
Il presente dispositivo è conforme alla Normativa FCC, Sezione 15. L'utilizzo è subordinato alle seguenti due condizioni: (1) Il dispositivo non può causare interferenze dannose, e (2) deve accettare qualsiasi interferenza ricevuta, anche quelle che potrebbero causare un funzionamento indesiderato.

www.dromocopter.it

SMALTIMENTO ECOCOMPATIBILE

Le vecchie apparecchiature elettriche non devono essere smaltite insieme ai rifiuti domestici, ma separatamente. Lo smaltimento negli appositi punti di raccolta comunali è gratuito per i privati cittadini.
I possessori di vecchie apparecchiature sono responsabili per il loro trasporto nei punti di raccolta o altri centri simili. Con un piccolo sforzo personale sarà possibile contribuire al riciclaggio di preziose materie prime e al trattamento appropriato di sostanze tossiche.

Apparecchiature elettriche ed elettroniche dotate di batterie (incluse le batterie integrate)
Direttiva RAEEE/WEEE e smaltimento del prodotto

Al termine della sua vita utile, il prodotto non deve essere trattato come i normali rifiuti domestici o generici. Deve essere consegnato presso un punto di raccolta per il riciclaggio di apparecchiature elettriche ed elettroniche o restituito al rivenditore per lo smaltimento.
Batterie integrate/in dotazione.
Questo simbolo sulla batteria indica che deve essere raccolta separatamente.
Per la batteria è prevista la raccolta differenziata presso un apposito centro di riciclaggio.

CAPITOLO 00

AVVERTENZA IMPORTANTE & ESCLUSIONE DELLA RESPONSABILITA'

Leggi con attenzione questo capitolo 00, avvertenze prima di utilizzare il quadricottero X4. Il dispositivo non è adatto a persone inferiori di 14 anni. Se utilizzi X4, sei consapevole di aver letto completamente questa avvertenza ed il manuale d'uso a disposizione.
Sei d'accordo di essere l'unico responsabile come pilota del dispositivo, alla condotta dello stesso mentro lo stai usando e a tutte le eventuali conseguenze nel suo utilizzo. Sei d'accordo nell'uso di X4 solo per le finalità e gli usi corretti riguardanti tutti i regolamenti e le leggi locali. In Italia puoi visitare il seguente sito: **www.enac.gov.it** per prendere visione di tutta la regolamentazione sull'utilizzo del quadricottero.
1. Ogni parte di questo capitolo è soggetto a cambiamenti senza preventiva informazione, visita il sito www.dromocopter.it per scaricare la versione più aggiornata.

ISTRUZIONI
Leggi con attenzione le regolamentazioni per l'utilizzo dello spazio aereo nazionali ed internazionali, prima di utilizzare questo prodotto. NON utilizzare mai l'X4 se infrange o contravviene le leggi internazionali o locali.
Sei in accordo che sei l'unico responsabile per la tua condotta e dell'utilizzo di X4, per ogni conseguenza diretta o indiretta causata dalla non curanza di quanto scritto in questo capitolo. Non violare le leggi locali o internazionali, le norme amministrative o le proprietà private non tue.

Il quadricottero X4 è molto facile da far volare sia all'interno che all'esterno, se alimentato con batteria carica, lavorerà e sarà molto stabile.
1. Utilizza solo accessori originali Hubsan, G&G Distribution & C sas non sarà responsabile per ogni danno o danneggiamento, anche legale, causato da accessori o ricambi non originali.
2.La funzionalità incorporato di auto-pilot garantisce una stabilità molto elevata e dovrebbe essere sempre attivata, se possibile. Tuttavia è sempre buona norma rimuovere tutte le eliche prima di accendere X4 per la calibrazione e i settaggi dei parametri.
3. Assicurati di controllare tutte le connessioni e tieni i bambini, gli animali ad una distanza di sicurezza durante gli aggiornamenti software, la calibrazione del sistema e i settaggi dei parametri.

PRECAUZIONI
Svolgi ciascuno dei seguenti passaggi prima di ogni volo.
1.Sicurezza del volo. Stai lontano da ostacoli, dalle persone, dalle linee di alta tensione o da qualsiasi interferenza di campo magnetico.
2.Controlla che l'X4 nonsia sovraccarico.
3. Controlla che ogni elica sia installata correttamente e i motori siano liberi nella loro rotazione.
Non toccare i motori quando sono in funzione, potrebbero provocare ferite.
4. Evita interferenze tra il radiocomando (controller) ed il quadricottero.
5. Controlla la camera integrata, la batteria, il radiocomando.
6. Accendi prima il radiocomando e poi accendi X4. Dopo l'atterraggio, spegni prima X4 e poi il radiocomando.
7. Controlla che tutte le parti ed i componenti siano in perfette condizioni. Non volare se ci sono parti danneggiate.
8. Non volare nelle aree soggette ad interferenze elettromagnetiche. Ad esempio: sotto linee di alta tensione, stazioni di trasmissione radio, antenne di telefonia mobile. Queste interferenze causano errori nella trasmissione video e del segnale del radiocomando.
9. Non utilizzare X4 in caso di maltempo, forte vento , pioggia, tornadi, uragani, grandine.
10. Leggi e familiarizza questo capitolo 00 insieme al manuale d'uso, per imparare tutte le nozioni sull'utilizzo di X4.

www.dromocopter.it

AMBIENTI DOVE VOLARE CON X4
1. Vola in aree con molto spazio. il segnale GPS si indebolisce se voli in aree con molti alberi o con palazzi alti in vicinanza. Un segnale debole cambia la funzione di "hold" e di "RTH".
2. Non volare con X4 in caso di maltempo, forte vento , pioggia, tornadi, uragani, grandine.
3. Stai lontano da ostacoli, dalle persone, dalle linee di alta tensione o da qualsiasi interferenza di campo magnetico, dalle vie, dagli alberi.
4. Non volare nelle piazze o vicino agli aeroporti.
5. il GPS non è affidabile se utilizzato al Polo Nord o al Polo Sud.
6. Non volare nelle aree vietate e dove le regolamentazioni non lo permettono.

CURA DELLA FOTO/VIDEOCAMERA (CAMERA)
1. Non mettere a contatto la camera con l'acqua o altri liquidi. Se dovesse capitare, utilizza un panno morbido per asciugare. Accendere X4 se immerso in acqua può danneggiare irreparabilmente il dispositivo.
2. Non utilizzare sostanze contenenti alcool, benzina, trielina o altri liquidi infiammabili per pulire la camera.
3. Non lasciare la camera in ambienti umidi o aree impolverate.
4. Evita di conservare la camera in aree troppo luminose o soggette ad alte temperature.
5. Spegni immediatamente la camera se emette fumo nocivo.
6. Fai degli scatti di prova per testare la camera prima di fare delle riprese o delle foto importanti.
7. Rispetta la Privacy degli altri quando utilizzi la camera. Leggi le regolamentazioni locali ed internazionali e riferisciti a loro.

UTILIZZO DELLE BATTERIE LI-PO (Pollimeri di Litio)
Le batterie al LI-PO possono essere estramente pericolose e richiedono un'attenzione speciale quando sono maneggiate. Segui sempre le seguenti istruzioni.
1. Le batterie HUBSAN devono essere sempre caricate dal caricabatteria in dotazione originale.
2. Le batterie HUBSAN sono progettate per fermare la carica quando sono completamente ricaricate. Tuttavia è una buona pratica seguire il progresso della ricarica e scollegare il cavo quando la carica è stata completata.
3. Non caricare la batterie vicino a parti infiammabili, o su superfici infiammabili come legno e moquette.
4. Non caricare mai le batterie se danneggiate, gonfie o se perdono liquido.
5. Esamina frequentemente il caricabatteria, il suo cavo, la sua spina. Non utilizzarlo mai se danneggiato.
6. Sconnetti il caricabatteria se non utilizzato.
7. Non pulire il caricabatteria con alcool denaturato o altri liquidi infiammabili.

UTILIZZO E CONSERVAZIONE
-Tieni le batterie fuori dalla portata di bambini e animali.
-Non scaricare mail le batterie sotto i 3V per cella.
-Non scaldare la batteria.
-Non inserire o rimuoverre le batterie se la plastica di copertura si ì danneggiata.
-Non far cadere o colpire le batterie.
-Maiusare le batterie se danneggiate, gonfie o se perdono liquido.
-Pulisci i terminali della batteria con un panno pulito.
-Non esporre le batterie ad alte temperature, incluso un sole ecessivo. Non lasciare le batterie sull'autovettura in giornate calde.
-Non lasciare le batterie nel forno a microonde o in contenitori pressurizzati.
-Non tagliare o danneggiare le batterie. Non riparare le batterie.
-Non riporre batterie o singole celle su ripiani metallici.
-Non mettere le batterie su superfici elettrostatiche o in aree circostanti.
-Non mettere oggetti pesanti sopra le batterie o sopra il caricabatteria.
-Evitare un contatto diretto con il liquido elettrolitico contenuto nelle batterie. Il liquido ed il vapore dell'elettrolisi è seriamente nocivo per la tua salute.
-Non mettere batterie di tipo differente nel radiocomando.
-Rimuovi le batterie dall'X4 se non lo userai per parecchio tempo.

SMALTIMENTO DELLE BATTERIE
Le batterie esauste vanno riposte negli specifici raccoglitori.
Non buttare le batterie nel fuoco.
Segui le regolamentazioni e le leggi locali per lo smaltimento delle batterie esauste.
Utilizza solo batterie originali HUBSAN.
Utilizza solo il caricabatteria originale HUBSAN.

LIMITAZIONE DELLA RESPONSABILITA'

G&G Distribution & C sas non sarà responsabile per tutti i danneggiamenti, ferite od ogni responsabilità legale causate direttamente o indirettamente per l'uso di X4 nelle seguenti condizioni:
1. Danneggiamenti, lesioni o qualsiasi responsabilità legali se l'utilizzatore è ubriaco, sotto l'effetto di stupefacenti, sotto anestesia, vertigini, fatica, nausea e altre condizioni fisiche e psicologiche che impediscono la propria abilità.
2. Danneggiamenti, lesioni o qualsiasi responsabilità legali causati da operazioni soggettive internazionali.
3. Qualsiasi indennizzo causato da incuria
4. Danneggiamenti, lesioni o qualsiasi responsabilità legali causati in aree no-flight-zone o in aree riservate.
5. Mancanza della lettura di questo capitolo 00.
6. Malfunzionamento causato dall'utilizzo di accessori o ricambi non originali.
7. Danneggiamenti, lesioni o qualsiasi responsabilità legali causate da terze parti o con prodotti non HUBSAN.
8. Danneggiamenti, lesioni o qualsiasi responsabilità legali da operazioni o soggettivi errori di valutazione.
9. Danneggiamenti, lesioni o qualsiasi responsabilità legali da guasti meccanici dovuti all'invecchiamento del prodotto.
10. Danneggiamenti, lesioni o qualsiasi responsabilità legali dovuti alla continuazione del volo quando l'allarme batteria scarica è attivo.
11. Danneggiamenti, lesioni o qualsiasi responsabilità legali dovuti consapevolmente all'utilizzo di X4 in caso di condizioni abnormali (come quando acqua, olio, liquido sono all'interno di X4).
12. Danneggiamenti, lesioni o qualsiasi responsabilità legali dovuti all'utilizzo consapevole di X4 in aree con forti campi elettromagnetici.
13. Danneggiamenti, lesioni o qualsiasi responsabilità legali dovuti all'utilizzo consapevole di X4 in caso di maltempo.
14. Danneggiamenti, lesioni o qualsiasi responsabilità legali dovuti a collisioni, esplosioni ,tsunami, valanghe, terremoti.
15. Danneggiamenti, lesioni o qualsiasi responsabilità legali dovuti a registrazione e/o riprese video in aree vietate o che infrangono le regole e leggi locali.
16. Danneggiamenti, lesioni o qualsiasi responsabilità legali dovuti all'uso improprio di batterie circuito di protezione, RC model e caricabatteria.
17. Danni indiretti, lesioni o qualsiasi responsabilità legale causati da qualsiasi malfunzionamento degli accessori , compreso il radiocomando, la memory card, che risultano guasti o che non vengano letti da nessuna periferica informatica.
18. Ogni danno indiretto, lesione o qualsiasi responsabilità legale causata da operazioni che non seguono tutte le istruzioni indicate nel capitolo 00 o nel manuale d'uso in dotazione.
19. Gli operatori disobbediscono alle leggi o alle regolamentazioni locali ed internazionali.
20. Qualsiasi responsabilità legale, personale o danni alle proprietà causati dall'operatore inosservante delle leggi e delle regolamentazioni locali ed internazionali.
21. Danneggiamenti, lesioni o qualsiasi responsabilità legali dovuti al non sufficiente periodo di addestramento nell'uso di X4.
22. Danneggiamenti, lesioni o qualsiasi responsabilità legali dovuti all'utilizzo di X4 nelle aree NO-flight e proibite dalle autorità locali.
23. Danneggiamenti, lesioni o qualsiasi responsabilità legali dovuti all non lettura del manuale d'uso in dotazione.
24. Altri danni non coperti da questo capitolo e non responsabili di G&G Distribution di Marco Gallo & C sas.

www.dromocopter.it

AVVERTENZA

1. Questo dispositivo è conforme con i limiti dell'esposizione radio FCC RF stabiliti per un ambiente incontrollato.
L'X4 è conforme con le regolamentazioni Part15 dell'FCC. L'operazione è soggetta alle seguenti condizioni:
(1) questo dispositivo non causa interferenze, e (2) questo dispositivo accetta qualsiasi interferenza ricevuta, incluso quelle che possono causare operazioni indesiderate.
NOTA: Il produttore non è responsabile di qualsiasi inteferenza Radio o TV causate da non autorizzate modifiche o cambi in X4. Tali modifiche o cambi, potrebbero annullare l'autorizzazione all'uso di X4.

12. ASSISTENZA E GARANZIA

La garanzia è di 24mesi ed è valida solo se accompagnata da ricevuta fiscale e/o prova d'acquisto.
Verifica il certificato di garanzia dromocopter. Ti consigliamo di visitare il sito www.dromocopter.it, nell'apposita sezione area "supporto" per determinare se il dispositivo possiede i requisiti per la riparazione o assistenza in garanzia

Tutti i nostri prodotti sono dotati di un "ologramma dromocopter" che ne identificano la provenienza. L'ologramma rimosso fa decadere i requisiti di provenienza.

13. PRECAUZIONI E AVVERTENZE

Controllare la corretta distanza di sicurezza dalle persone durante il volo, perché il drone è un dispositivo pericoloso.
Il montaggio errato, così come il telaio danneggiato, i componenti elettronici difettosi e l'utilizzo improprio del drone possono causare danni accidentali al dispositivo e alle persone.
Si prega di prestare particolare attenzione alle norme di sicurezza, alle regole del volo e di informarsi sulle responsabilità in caso di danni a cose o persone.

- Mantenere la distanza di sicurezza da ostacoli o persone. Il drone possiede delle parti in movimento, quindi può causare danni. Il pilota è tenuto a mantenere il drone lontano da persone, edifici, linee elettriche, ecc.
- Per la propria sicurezza, si consiglia di non utilizzare il drone in caso di pioggia, temporale, presenza di tuoni o lampi.
- Evitare ambienti umidi. Il drone contiene numerosi componenti elettronici che vanno mantenuti asciutti. L'esposizione all'umidità e al vapore può causare danni ai componenti e conseguenti incidenti.
- Si prega di utilizzare il drone in maniera consona alle proprie capacità fisiche e alle abilità di controllo. Affaticamento, distrazione e in generale l'utilizzo improprio del dispositivo aumentano la possibilità di incidenti.
- Mantenere il viso e il corpo a debita distanza dai componenti rotanti (eliche) e dai motori.
- Non esporre a fonti di calore.
- Non toccare il motore finché è caldo per evitare il rischio di ustioni.
- Non lasciare il drone al sole o sotto corpi illuminanti che emanano calore.

Questo drone non è un giocattolo e non è un prodotto adatto a bambini con età inferiore a 14 anni. Da usare sotto la sorveglianza di un adulto.

Trovate sul sito www.dromocopter.it tutta la documentazione relativa alle certificazioni di HUBSAN H501SADV

Prodotto conforme direttiva 1999/5/CE R&TTE:
EN300 440-2; EN301 489-1; EN301 489-03

DROMO
COPTER

Prodotto importato e distribuito da:
G&G Distribution di Marco Gallo & C. sas - via Tommaso Grossi, 2 - 20121 Milano (Mi)
www.dromocopter.it - info@dromocopter.it