ETA' 14+
LEGGI BENE IL MANUALE D'USO IN ITALIANO

# HUBSAN X4 FPV BRUSHLESS

PRODOTTO.: H501S
FUNZIONE "FOLLOW ME" E FUNZIONE "RITORNO A CASA" VEDI PAG 17-19

# Hubsan FPV X4 Brushless

V1.0 01.2015

Leggi bene le istruzioni per l'uso

## NOTIZIE IMPORTANTI PER LA SICUREZZA

### OPERAZIONI:

Cerca di usare con estrema cura il quadricottero FPV X4. I piccoli componenti elettronici potrebbero rimanere danneggiati da urto da contatto dell'X4 con l'acqua. Per evitare ulteriori guasti dell'unità si consiglia di sostituire rapidamente le parti danneggiate.

Volo:

- Sii responsabile per Te e per gli altri quando fai volare l'X4!
- Non volare in zone affollate, è necessario un giusto spazio.
- Non volare in caso di maltempo.
- Mai volare di notte.
- Questo modello è utilizzabile da un'età maggiore di anni14.
- Spegni X4 quando hai terminato di volare, eviterai possibili lesioni accidentali con le eliche.
- Rimuovi sempre la batteria in caso di stop del volo. Eviterai accidentali accensioni dei motori.
- Usa sempre molta cautela vicino alle eliche, l'avviamento parte sempre qualche tempo dopo.
- Accendilo sempre dal radiocomando. L'alta velocità delle eliche è molto pericolosa.
- Spegni l'X4 dopo ogni volo, le eliche possono arrecare lesioni o danni.

### SIMBOLOGIA

Non operativo Istruzione Importante Spiegazione Referenza

### AVVERTIMENTO ALL'USO

Hubsan indica due capitoli

1. "Liberatoria"
2. "Manuale d'uso"

Si prega di guardare il video della liberatoria prima di leggere il manuale all'uso. Usa il CD in dotazione.


©2015 Hubsan

## BATTERIA LIPO USI E AVVERTENZE

Se non usi l'X4 per una settimana o più tempo, la batteria conserverà il 50% di capacità.
Si consiglia di fare una ricarica di mantenimento per allungare la sua durata.

### NOTIZIE SULLA SICUREZZA
### Lithium-Polymer (LiPo) Batterie

Le batterie LIPO sono differenti dalle batterie convenzionali in quanto contengono componenti chimici, sono ricoperte da un leggero foglio. Questo assicura un peso molto basso ma non per questo il loro uso dovrà essere incauto o inappropriato.

Con tutte le batterie c'è rischio di scoppio o infiammabilità.
Per evitare esplosioni bisogna avere cura di:

- Caricare e conservare le batterie Li-Po in luogo dove fuochi o esplosioni (incluso pericolo da fumo) non possono creare danno a vita o proprietà.
- Tenere lontano da bambini e animali
- Non caricare mai una batteria che si è gonfiata.
- Dopo un incidente ispezionare sempre la batteria per vedere se ha segni di danni.
- Non caricare mai la batteria con veicolo in movimento.
- Non sovraccaricare la batteria.
- Non lasciare incustodita la batteria durante la carica.
- Non caricare la batteria vicino a materiali infiammabili o liquidi.
- Assicurarsi che le guide di carica siano connesse correttamente. Una polarità invertita potrebbe danneggiare la batteria o causare un incendio o esplosione.
- Tenere a portata di mano un estintore (per materiali elettrici). Non tentare di spegnere fiamme di origine elettrica con acqua.
- Proteggi la batteria da urti o danni accidentali durante la conservazione o il trasporto.
- Se la batteria ha subito uno shock (come una caduta) metterla in un contenitore metallico o osservare se presenta segni di rigonfiamento o surriscaldamento per almeno 30 minuti.
- Non tentare di aprire o modificare o riparare la batteria


©2015 Hubsan
哈博森科技 版权所有

# INDICE


IMPORTANTI NOTIZIE SULLA SICUREZZA 02

SIMBOLOGIA 02

AVVISO ALL'UTILIZZO 02

NOTIZIE SICUREZZA BATTERIA LI-PO 03

INDICE 04

INTRODUZIONE 05

1 ARTICOLI INCLUSI NELLA CONFEZIONE 05

2 QUADRICOTTERO 06

2.1Introduzione al sistema di controllo Volo 06

2.2 Indicatori Led motori 06

3 QUADRICOTTERO BATTERIA 07

3.1 Introduzione 07

3.2 Installazione della Batteria 07

3.3 Ricarica 07

4. ELICHE 08

4.1 Introduzione 08

4.2 Assembaggio 08

4.3 Disassemblaggio 08

5. Trasmettitore 09

5.1 Funzione dei tasti 10

5.2 Installazione della batteria 11

5.3 Calibrazione della trasmittente 11

5.4 Frequenza selezionabile 5.8Ghz 12

6. PRONTI AL VOLO 12

6.1 Ambiente di Volo 13

6.2 Controlli prima del volo 13

6.3 Collegamento tra il TX e il quadricottero 13

6.4 Calibrazione bussola 13

7. START/ STOP MOTORI 14

8. VOLO MODALITA' DI BASE 14

9. SETUP AVANZATO 16

9.1 Inversioni comandi setup 16

9.2 Regolazione della sensibilità 16

9.3 Settaggi manuali (setup) 16

9.4 Modalita' Headless 17

9.5 Modalita' Follow Me 17

9.6 Modalita' Return To Home 18

9.7 Modalita' di Emergenza 18

10 Radiocomando Opzionale 19

H501S RISOLUZIONE DEI PROBLEMI 20

SCHEMA DIAGRAMMA 21

FCC Informazioni 22



©2015 Hubsan 哈博森科技 版权所有

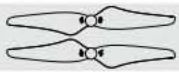
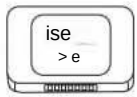
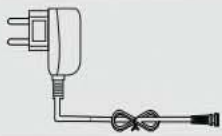
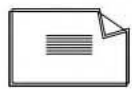
# INTRODUZIONE

Grazie per aver acquistato il quadricottero HUBSAN X4 è stato progettato come modello facile-da-usare, un eccellente modello radiocontrollato, in grado di volare livellato e di realizzare facili manovre ed acrobazie. E' importante che tu legga il manuale d'uso con attenzione e segua bene le istruzioni. Conserva il manuale d'uso per future letture, una corretta manutenzione e regolazioni.

FPV: La funzione First Person View ti consente un'ottima esperienza di volo reale, grazie al monitor LCD sul radiocomando.

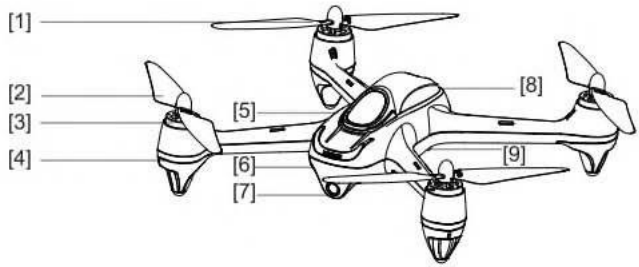
## 1. ARTICOLI INCLUSI NELLA CONFEZIONE

Controlla tutti gli oggetti inclusi nella confezione.

| S/N | Nome oggetto | Foto | Q.ta' | Descrizione |
|---|---|---|---|---|
| 1 | Quadricottero | | 1 | Quadricottero pronto al volo Controller, GPS |
| 2 | Eliche |  | 8PZ | Eliche tipo A 4pz, Eliche tipo B 4pz |
| 4 | Trasmettitore | | 1PZ | FPV Trasmettitore con 4 X AA batterie (Non incluse) |
| 5 | 7.4V LiPo batteria | | 1 PZ | Per quadricottero |
| 7 | LiPo Caricabatteria |   | 1 PZ | Ricarica la batteria Li-Po |
| 6 | LiPo Caricabatteria |  | 1PZ | Tensione 110-240V |
| 9 | Micro SD | | PC | non inclusa |
| 3 | Chiave inglese | | 1PZ | Per rimozione delle eliche |
| 8 | Manuale d'uso |  | 2PZ | Liberatoria/Avvertenza Hubsan X4 Manuale istruzioni |

©2015 Hubsan

## 2. QUADRICOTTERO




[1] Elica B [2] Elica A [3] Motore [4] Motore LED indicatore [5] Parte superiore quadricottero [6] parte inferiore quadricottero [7] 1080P HD Camera [8] Alloggio batteria [9] Alloggio microSD

### 2.1 INTRODUZIONE AL SISTEMA CONTROLLO DEL VOLO

Il controllo di volo del quadricottero con il sistema GPS integrato è usato per controllare le funzioni del quadricottero stesso, per salire e scendere, girarsi e inclinarsi.

| Moduli controllo del volo | Funzionalita' |
|---|---|
| Modulo di controllo principale | CPU del sistema di controllo del volo, collega tutti i moduli al processore di controllo centrale |
| IMU Module | Include i sensori di inerzia, stabilizzazione del volo, barometro per la misurazione dell'altezza. |
| GPS & modulo Bussola | Mantenimento della posizione e Navigazione. |
| LED indicatori | Indicano le condizioni del sistema di controllo volo |

### 2.2 QUADRICOTTERO INDICAZIONI LED MOTORI

Stato degli indicatori:

1. Accensione: 4 LED indicatori lampeggiano di bianco simultaneamente

2. Calibrazione della bussola: 4 LED indicatori lampeggiano di giallo ciclicamente

3. Volo: 4 LED indicatori lampeggiano simultaneamente, 2 LED indicatori frontali continuano a lampeggiare di bianco e 2 LED neri lampeggeranno in base ai seguenti colori:

1) Standard: lampeggiano in giallo

2) GPS : lampeggiano in verde

3) HOME: lampeggiano in blu

4) Batteria scarica: lampeggiano in rosso


©2015 Hubsan

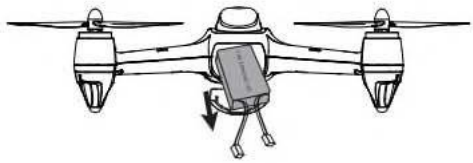
## 3. BATTERIA

### 3.1 INTRODUZIONE

La batteria del quadricottero è una Li-Po ricaricabile, con 2700mAh di capacità e 7,4V di tensione.
La batteria dovrà essere ricaricata con il caricabatteria originale Hubsan.

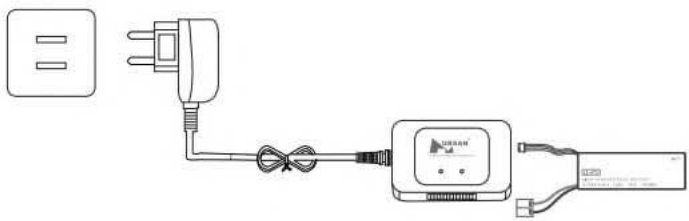
### 3.2 INSTALLAZIONE DELLA BATTERIA

Inserisci nell'apposito alloggio la batteria e connetti il PLUG di collegamento
con le corrette polarità. Chiudi bene lo sportello copribatteria.



### 3.3 RICARICA

Connetti la batteria al caricabatteria e all'alimentatore di rete. Il caricabatteria mostra
la luce LED rossa fissa quando sta caricando e diventerà luce verde LED fissa quando è completamente carica. Il tempo di completa ricarica è di circa 150 minuti.



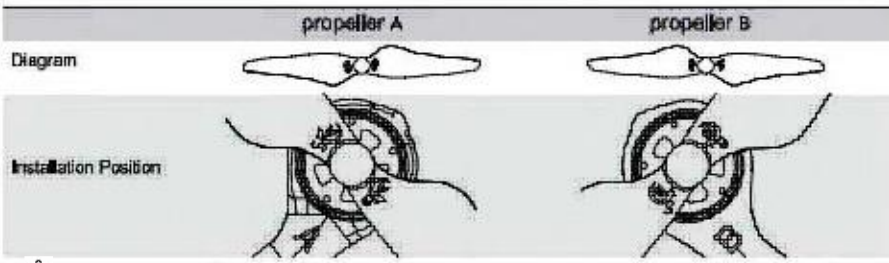
Ricorda: per evitare perdite di segnale con il quadricottero, la batteria non deve essere scarica.


©2015 Hubsan
版权所有

## 4. ELICA

### 4.1 INTRODUZIONE

Il quadricottero utilizza eliche di 7.3 pollici segnalate con lettere A e B. Eliche danneggiate dovranno essere sostituite in tempo per mantenere una buona performance di volo.

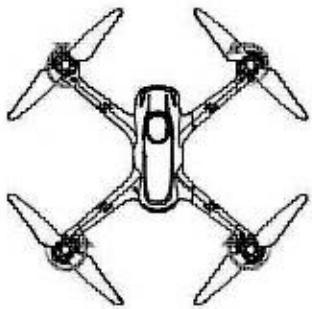


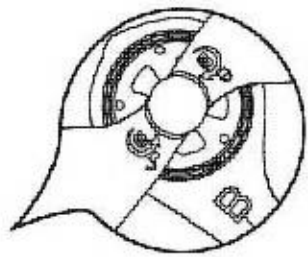

BLOCCA IN SENSO ANTIORARIO : in questa direzione stringi l'elica sull'albero motore

SBLOCCA IN SENSO ORARIO: in questa direzione rimuovi l'elica dall'albero motore

### 4.2 ASSEMBLAGGIO

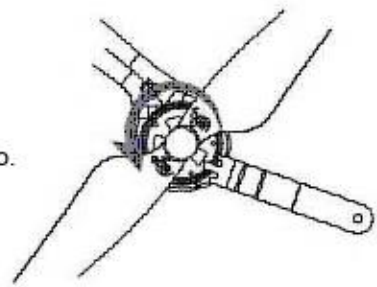
Assembla le eliche sul filetto dell'albero motore facendo attenzione che le lettere stampate sulle stesse siano identiche a quelle indicate sul quadricottero e blocca bene come da istruzioni precedenti.





### 4.3 SMONTAGGIO

Bloccare il motore con l'apposita chiave a U
Rimuovere l'elica ruotandola in senso inverso.



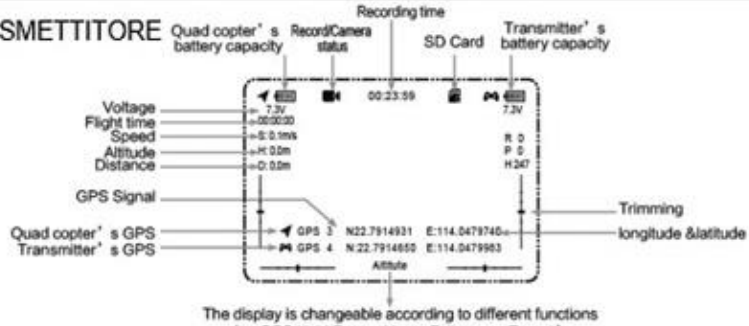
⚠ • Le eliche sono state progettate per stringersi automaticamente. Non serrare troppo intensamente le viti e non usare nessun tipo di colla.

• Controlla bene che le eliche A e B siano installate correttamente. X4 non potrà volare se sono state montate in modo errato.

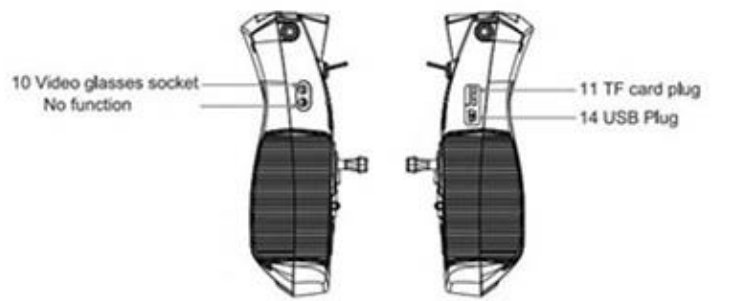
• Indossa i guanti quando installi le eliche per evitare tagli alle mani.

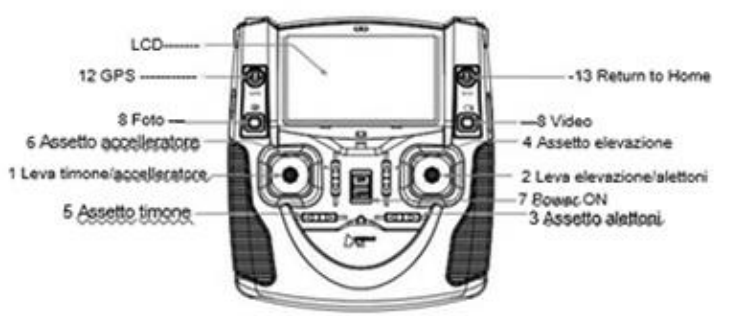

©2015 Hubsan

# 5 TRASMETTITORE



(MODE 1)



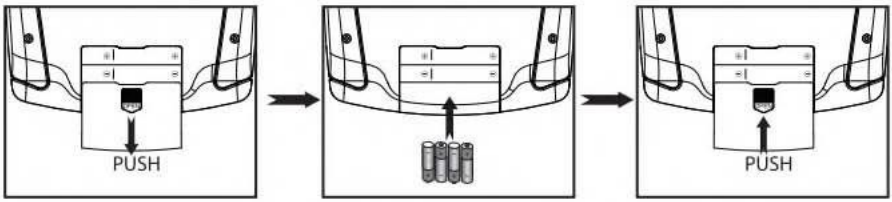

(MODE 2)

## 5.1 FUNZIONAMENTO DEI TASTI

| S/N | Mode/Controllo | Funzione |
|---|---|---|
| (1) | **MODE 1** Leva acceleratore/alettoni | Premi la leva su o giù e il quadricottero si alzerà o si abbasserà. Premi la leva sinistra o destra e il quadricottero volerà a sinistra o a destra |
| (2) | **MODE 1** Leva elevazione/timone | Premi la leva su o giù e il quadricottero si muoverà avanti o indietro; premi la leva sinistra o destra e il quadricottero ruoterà in senso antiorario o orario. |
| 1 | **MODE 2** Leva acceleratore/timone | Premi la leva su o giù e il quadricottero si alzerà o si abbasserà. Premi la leva sinistra o destra e il quadricottero ruoterà in senso antiorario o orario. |
| 2 | **MODE 2** Leva timone/alettoni | Premi la leva su o giù e il quadricottero si muoverà avanti o indietro. or backward;Premi la leva sinistra o destra e il quadricottero volerà a sinistra o a destra |
| 3 | Regolaz.Alettoni | Aggiusta la regolazione del senso destro o sinistro |
| 4 | Regolaz. Elevazione | Aggiusta la regolazione del senso avanti o indietro. |
| 5 | Regolaz. Timone | Aggiusta lo spostamento sinistra, destra o imbardata. |
| 6 | Regolaz. Acceleratore | L'acceleratore in genere è neutrale a sinistra. Abbassando la leva si accendono o spengono le luci. |
| 7 | Tasto accensione | Premi On per accendere il quadricottero e OFF per spegnere. |
| 8 | Foto | Premi il pulsante foto per fare uno scatto. |
| 9 | Video | Premi il pulsante video per filmare, ripremendolo si interrompe. |
| 10 | Video glasses socket | Connetti gli Occhiali Video Hubsan , non inclusi nella confezione da acquistare separatamente. |
| 11 | TF memory card | La TF card può essere inserita nell'alloggiamento del trasmettitore oppure nel quadricottero (Raccomandato nel quadricottero) |
| 12 | GPS leva | Premi la leva verso l'alto, il GPS integrato calcola la posizione del quadricottero e aiuta lo stesso a mantenere altezza e posizione stabile. (SOLO PER USO ESTERNO) |
| 13 | RTH leva | Premi la leva verso l'alto, il quadricottero ritorna automaticamente al punto iniziale di decollo. (SOLO PER USO ESTERNO) |
| 14 | Presa USB | Solo per esperti tecnici, per aggiornare software. Non utilizzare connesso ad un computer! |


©2015 Hubsan 版权所有

## 5.2 INSTALLAZIONE DELLA BATTERIA NEL TRASMETTITORE




Remove the cover

Install 4 x AA batteries
according to the correct polarities

Replace cover

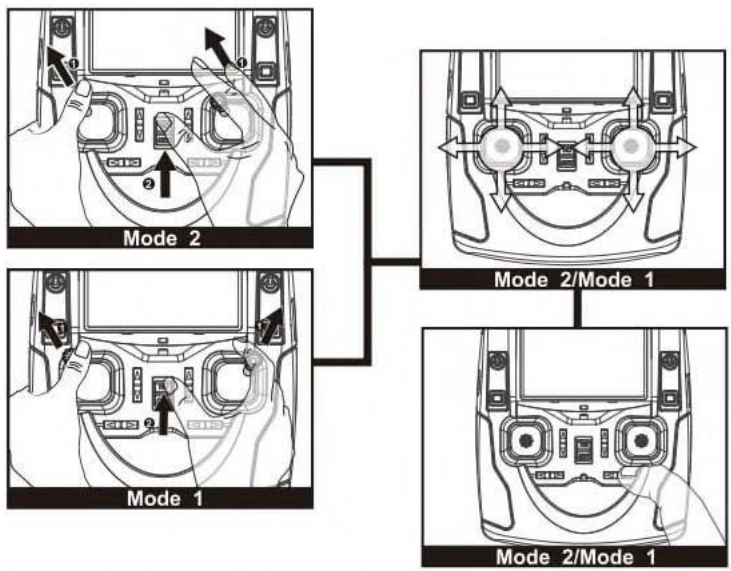
*A*

- Non combinare batterie nuove e usate
- Non caricare batterie NON-RICARICABILI
- Non combinare diversi tipi di batteria

## 5.3 CALIBRAZIONE DELLA TRASMITTENTE

Mode 2: Metti entrambe le leve in posizione alto a sinistra e accendi simultaneamente la trasmittente, ruota entrambe le leve 2 volte. Mantieni premuto giù ogni leva finché la trasmittente lampeggia di rosso, indica che la calibrazione ha avuto successo.

Mode 1: Metti la leva sinistra in posizione alta a sinistra e la leva destra in posizione alta a destra, accendi la trasmittente simultaneamente, ruota entrambe le leve 2 volte . Mantieni premuto le leve finché il LED della trasmittente lampeggerà di rosso, indica che la calibrazione è OK.




⚠ You can change the mode as you like by following the above method.


©2015 Hubsan
©2015 Hubsan 版权所有

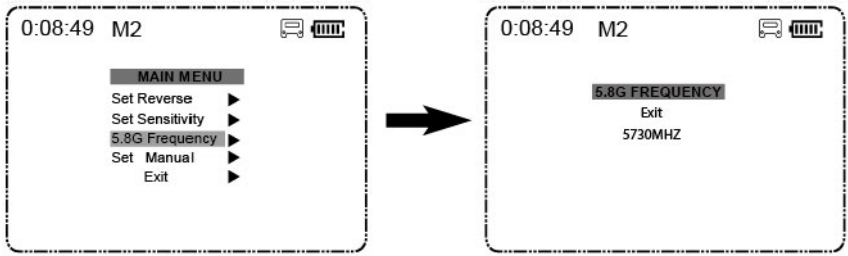
# Attenzione:

1. La registrazione video viene interrotta quando il livello batterie del trasmettitore è basso.
2. Quando la SD card è piena non è possibile registrare. Sul display compare la scritta SD FULL.
3. Si consiglia l'uso di schede SD di classe 4G+ e 4+. Formattarle nel trasmettitore prima dell'uso.
4. Quando l'energia del trasmettitore è bassa il LED rosso lampeggia rapidamente e il display LCD diventa nero. Il trasmettitore e l'X4, se le batterie hanno poca carica residua, non si "vedono". In tal caso sostituire le batterie.
5. Se le batterie del trasmettitore si stanno esaurendo mentre l'X4 è in volo, farlo atterrare finchè se ne ha ancora il controllo e sostituire le batterie del telecomando.
6. Nel trasmettitore si possono utilizzare solo 4 batterie AA o batterie NI-MH AA. Altre batterie potrebbero danneggiare il telecomando.

## 5.4 COME SELEZIONARE LA FREQUENZA 5.8GHZ

Il telecomando cercherà automaticamente la miglior frequenza per assicurare una buona qualità di trasmissione video, tuttavia, in caso di interferenza è possibile cambiare il settaggio della banda da 5.725 a 5.945 Ghz per ottenere una maggiore autonomia ed una migliore qualità video.

Premendo in giù la levetta dell'elevatore per un secondo si entra nel "SETTING STATUS". Muovere quindi la leva su o giù per scegliere "5.8G Frequence"; spingere lo stick a destra e spostarlo in su/giù per selezionare il set di frequenza. Per impostare tale frequenza è necessario premere la levetta sinistra/destra .Oppure tenete premuto lo stick per 2 secondi per uscire.




## 6. PRONTI AL VOLO

Quando i settaggi e l'assemblaggio sono terminati, ti consigliamo di fare pratica e formazione prima del primo volo. I giochi di simulazione (Flight Simulator) sono molto consigliati. Usa l'X4 in spazi aperti o chiusi con estrema attenzione.


©2015 Hubsan

## 6.1 AMBIENTE DI VOLO

(1) L'area di volo dovrà essere aperta e senza costruzioni alte o altri ostacoli; strutture come edifici in acciaio possono interferire con la bussola integrata.

(2) NON VOLARE in caso di maltempo come un forte vento, forti nevicate, pioggia o nebbia.

(3) Stai lontano da barriere, persone, cavi elettrici, alberi o altre ostruzioni.

(4) Non volare vicino agli aeroporti

(5) I sistemi di controllo dell'X4 non funzionano propriamente al POLO NORD e SUD

(6) NON VOLARE in aree ristrette al volo e informati su tutte le normative vigenti dell'ENAC.

## 6.2 CONTROLLI PRIMA DEL VOLO

(1) Assicurati che le batterie dell'X4 siano perfettamente cariche.

(2) Assicurati che le eliche siano perfettamente installate e strette sui motori.

(3) Assicurati che la memory card sia installata ed abbia lo spazio sufficiente per registrare video o foto.

(4) Assicurati che tutti i motori siano funzionanti.

## 6.3 COLLEGAMENTO TRA TRASMETTITORE E QUADRICOTTERO

Il trasmettitore e il quadricottero sono già connessi all'acquisto. In caso di riconnessione dovrai eseguire le seguenti procedure.

Procedure:

1. Premi il pulsante "foto"e accendi la radio simultaneamente, attendi l'inizializzazione "System initialize" apparirà sul display LCD.
2. Rilascia il pulsante "foto". "Bind to Plane" apparirà sul display LCD.
3. Accendi il quadricottero, avvicinalo al trasmettitore, la connessione sarà avvenuta se si sentirà un "beep" audio.
4. Se la connessione non è andata a buon fine sarà necessario ripetere la procedura.

## 6.3 CALIBRAZIONE DELLA BUSSOLA

La calibrazione della bussola è richiesta per il primo volo altrimenti il sistema potrebbe non funzionare correttamente. La bussola è molto sensibile alle interferenze dell'elettromagnetismo. Questo potrebbe causare errati parametri di volo, dando problemi nell'utilizzo. Regolari calibrazioni della bussola migliorano le performance.

---

⊘ • Non calibrare la bussola in vicinanza di un campo magnetico

• Non portare oggetti metallici con sé quando si calibra la bussola come chiavi e telefoni cellulari.

---

## 6.4 PROCEDURA DI CALIBRAZIONE

Importante effettuare la procedura di calibrazione prima del volo.

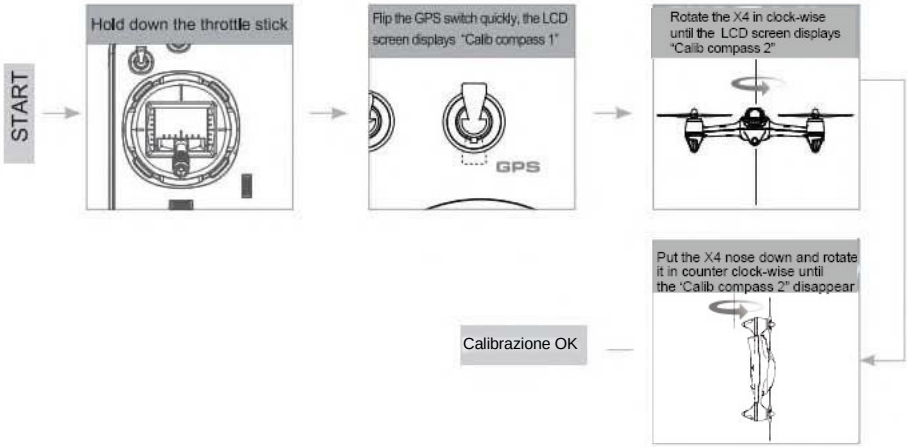
1 ) Mantieni la leva dell'acceleratore tutta giù, muovi l'interruttore del GPS velocemente su e giù sul trasmettitore fino a quando sul display compare : "Calib compass 1"

2. ) Ruota l'X4 orizzontalmente fino a che sul display apparirà "Calib compass 2"

3. ) Ruota l'X4 verticalmente fino a che sul display scomparirà "Calib compass 2"

4. ) Calibrazione completata.


©2015 Hubsan
哈博森科技 版权所有




## 7. START/ STOP MOTORI

### Accensione dei motori

Metodo: Metti le due leve come da foto accanto. Rilascia entrambe e i motori si accendono.

### Spegnimento dei motori

Metodo: Metti le due leve come da foto accanto. Rilascia entrambe e i motori si spengono.

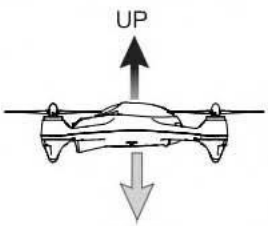
Non spegnere i motori durante il volo, per evitare rotture o cadute.

Premi le leve leggermente se possibile. Rilascia le leve dopo lo spegnimento del motore.

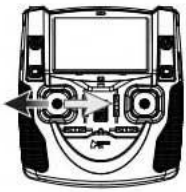
## 8. VOLO BASE

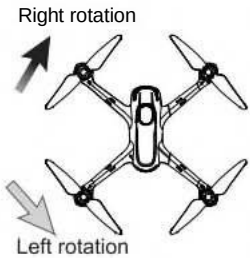
Le modalità operative del trasmettitore sono in Mode1 o Mode2. Il manuale indica la modalità Mode2 come esempio.

- Le leve tornano verso il centro: la leva del trasmettitore è in centro.
- Compensa l'alettone: bilancia l'alettone dalla posizione centrale della leva

| Transmitter (Model 2) | X4 | Control Ways |
|---|---|---|
| |   | La leva acceleratore controlla l'ascesa e la discesa.<br>Premi SU la leva e l'X4 si alzerà.<br>Premi GIU' la leva e l'X4 scenderà.<br>Quando la leva è in centro, l'X4 stazionerà automaticamente in altezza. |


©2015 Hubsan





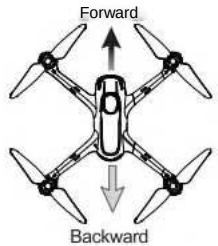

La leva del timone controlla la direzione frontale

Premi la leva verso sinistra e l'X4 ruoterà in senso antiorario.

Premi la leva verso destra e l'X4 ruoterà in senso orario.

Quando la leva è al centro, l'angolo di rotazione è zero e per questo non ruoterà

Una spinta forte sulle leve in entrambe le direzioni, può causare una rotazione veloce sulla direzione scelta



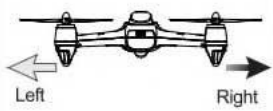

La leva elevazione muove l'X4 in avanti e indietro.

Premi la leva su e l'X4 volerà in avanti

Premi la leva giù e l'X4 volerà indietro

Quando la leva è al centro, il quadricottero manterrà la sua posizione di quota.

Il movimento leva corrisponderà al livello di inclinazione e alla velocità di volo.




La leva alettone controlla la direzione sinistra e destra. Premi la leva a sinistra e l'X4 andrà a sinistra. Premi la leva a destra e l'X4 andrà a destra. Leva in centro l'X4 non si muoverà.

La velocità di volo e l'angolo di inclinazione sono collegati alla forza applicata alle leve.

posizione 1 (SU)

posizione 2 (GIU')

L'interruttore GPS, ha la funzione di mantenere l'assetto di volo.

In posizione 1 (su), il GPS è attivo.

In posizione 2 (giù) il GPS è disattivo.

L'interruttore RTH è la funzione di "Ritorno a Casa"

In posizione 1 (SU) è attivata

In posizione 2 (GIU') è disattivata.

Per le funzioni foto e video, è importante che l'inserimento e il disinserimento della Memory CARD sia fatto con l'X4 spento.

Importante info: GPS e RITORNO A CASA sono disponibili solo per voli esterni. Assicurati che entrambi gli interruttori siano GIU' per i voli interni.

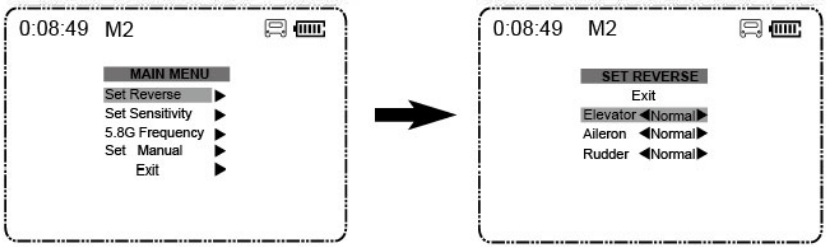

©2015 Hubsan
诺博森科技 版权所有

# 9 SETUP MENU' AVANZATO

## 9.1 INVERSIONE SETUP CANALI

Se volessi invertire le funzionalità delle leve con le tue preferenze personali segui le istruzioni qui sotto. Sii consapevole che cambierà i tuoi controlli frontali di volo.

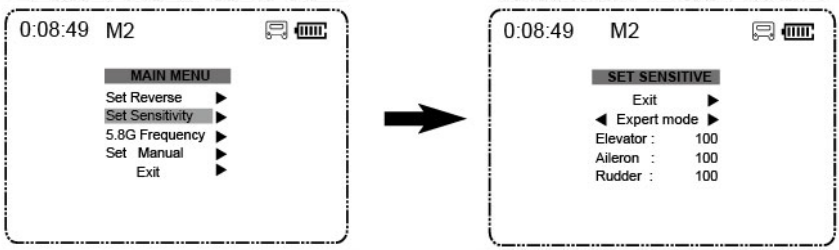
Metti la leva acceleratore in posizione GIU' e premi a lungo la stessa simultaneamente per entrare nella sezione MAIN MENU. Premi la leva elevazione SU/GIU' per selezionare "Set Reverse" e seleziona poi "Exit" per uscire dal menù.




## 9.2 REGOLAZIONE DELLA SENSIBILITA'

Se volessi modificare la sensibilità del funzionamento delle leve, segui le istruzioni qui sotto.

Metti la leva acceleratore in posizione GIU' e premi a lungo la leva Elevazione per entrare nella sezione "MAIN MENU'". Premi la leva Elevazione SU/GIU' per selezionare "Set Sensitive", premi la leva destra per selezionare "set sensitive", seleziona "Expert mode" (modalità esperto) o "Normal mode" (modalità normale). Seleziona "Exit" per uscire dal menù.



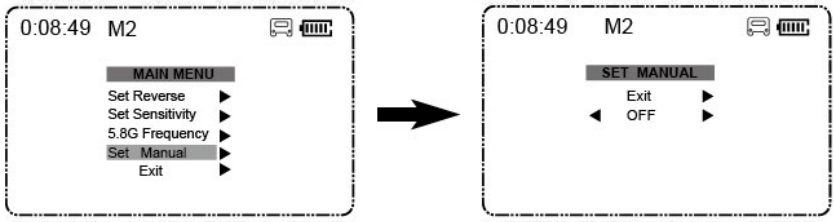

La sensibilità di default è: Expert Mode.

## 9.3 SETUP VOLO MANUALE

Se volessi eseguire voli acrobatici, come lanciando l'X4, dovrai mettere in OFF la funzione GPS (abbassando l'interruttore) e leggere le seguenti indicazioni qui sotto:

Metti la leva acceleratore in posizione GIU' e premi a lungo la leva elevazione per entrare nella sezione "MAIN MENU'". Sposta la leva elevazione SU/GIU' per selezionare "Set Manual", sposta la leva a destra per selezionare "SET MANUAL", seleziona ON (senza funzionalità di altitudine) o OFF (con funzione di altitudine). Seleziona "Exit" per uscire.

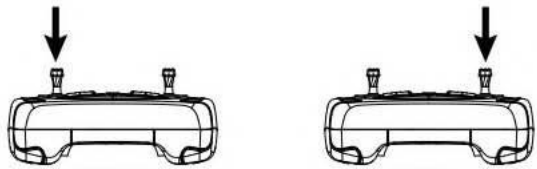

©2015 Hubsan




Manual Mode default è impostato su OFF.

## 9.4 HEADLESS MODE

La modalità Headless Mode stabilisce che ogni direzione prenderà l'X4 è come se fosse il DAVANTI (front) della trasmittente .



MODE 2 MODE 1

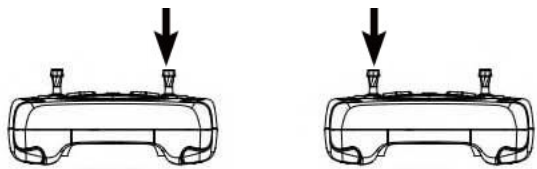
Premi la leva acceleratore per 0.5sec per attivare ON o spegnere OFF la modalità headless.

Premi la leva per entrare nella modalità "headless", sentirai due beep per confermare che la modalità è stata attivata e un lampeggio rosso apparirà sul display LCD.

Premi la leva ancora per uscire dalla modalità "headless", sentirai un solo beep per confermare che la modalità è stata disattivata e un lampeggio verde apparirà sul display LCD.

## 9.5 FOLLOW ME MODE

La modalità Follow me (seguimi) significa che il quadricottero e il trasmettitore si seguiranno tramite la funzionalità GPS in dotazione.



MODE 2 MODE 1

Premi la leva elevazione per 0.5sec per accendere o spegnere la modalità Follow Me.

Premi la leva per attivare la funzione Follow Me, sentirai due beep per confermare che la modalità "FOLLOW ON" è stata attivata e un lampeggio rosso apparirà sul display LCD.

Premi la leva ancora per uscire dalla modalità "Follow me", sentirai un solo beep per confermare che la modalità "FOLLOW OFF" è stata disattivata e un lampeggio verde apparirà sul display LCD.

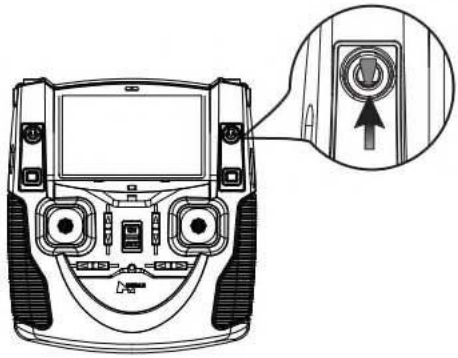
La modalità follow me funziona solo all'aperto e con la connessione di almeno 6 satelliti.


©2015 Hubsan

## 9.6 RTH MODE

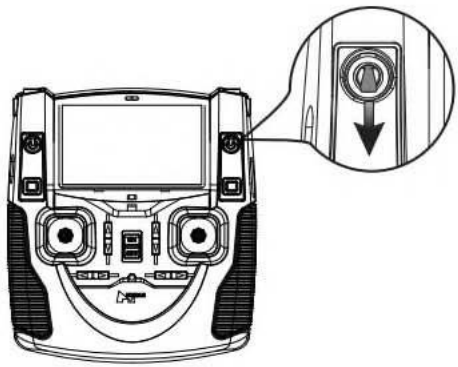
ABILITARE LA FUNZIONE RETURN TO HOME (ritorno a casa)

Metti l'interruttore GPS e RTH su ON (SU) e il quadricottero entrerà nella modalità RTH.
Il controllo del volo provvederà a far tornare indietro l'X4 al punto di decollo in automatico.



USCIRE DALLA MODALITA' RTH MODE

Sposta l'interruttore RTH in OFF (GIU'), la modalità RTH si disattiverà.



⚠ La funzione RTH MODE funziona all'aperto con la connessione di almeno 6 satelliti.

## 9.7 FAILSAFE MODE (modalità emergenza)

Se l'X4 perde il segnale, il sistema di volo prende il controllo del quadricottero e
lo farà ritornare alla posizione di decollo (home), facendolo atterrare in automatico.
Questa modalità aiuta il pilota a non perdere o rompere il quadricottero X4.

PUNTO DI PARTENZA: Quando l'X4 entra in modalità di emergenza (failsafe mode) (NO GPS) dal suo stato di volo, l'X4 registra la posizione come quella di "partenza".


©2015 Hubsan

## CONDIZIONI IN CUI l'X4 ENTRA IN MODALITÀ' DI EMERGENZA

(1) Il trasmettitore è spento.

(2) La distanza di volo è oltre l'effettiva distanza del trasmettitore di segnale.

(3) Ci sono ostacoli tra l'X4 e il trasmettitore.

(4) Il segnale del trasmettitore è interrotto o disturbato da interferenze elettromagnetiche

•Per assicurare che l'X4 ritorni senza danni al punto di partenza quando il segnale è perso, volerà in modalità di emergenza.

- Se la quantità di satelliti GPS scende al di sotto di sei per più di 20 secondi mentre l ' X4 sta ritornando al punto di partenza, atterrerà automaticamente.
- X4 non eviterà ostacoli automaticamente mentre ritorna al punto di partenza. Dovrai regolare un valore di altezza per evitare gli ostacoli del percorso.

## 10. TRASMETTITORE OPZIONALE

**Opzione** 1. Multi-function FPVTX FPV1

5.8G Trasmissione video in real-time con display LCD da 3.7"

**Opzione 2.** Android System Transmitter H7000

1280*720P IPS LCD e dual-core 1GHz Processore

©2015 Hubsan

# H501S RISOLUZIONE DEI PROBLEMI

**1. Il trasmettitore e l'X4 non si collegano**
1) Verificare che il trasmettitore e l'X4 siano entrambi accesi o meno.
2) Riaccoppia dai seguenti punti:
1 Spegnere il trasmettitore
2 Premere il tasto funzione della fotocamera e il tasto ON del trasmettitore fino a "Bing to plane" viene visualizzato sullo schermo LCD
3 Tenere l'X4 vicino allo schermo LCD del trasmettitore e accendere l'X4, tenere 5 secondi fino a quando sia avvenuto il collegamento.

**2. Non possono sbloccare le eliche**
1) Assicurarsi che l'X4 abbia terminato la calibrazione della bussola.
2) Assicurarsi che l'interruttore Home sia in posizione verso il basso
3) Assicurarsi che gli stick siano tutti nelle posizioni centrali.

**3. Non è possibile ricercare segnali GPS**
Assicurarsi che non stiate volando all'interno o sopra edifici.
Assicurarsi di volare in esterno e in un campo aperto e privo di ostacoli, alti edifici o strutture in acciaio.

**4. Nessun video o il video è in fase di forte interferenza**
1. Verificare se vi siano eventuali fonti di interferenza forti intorno o meno.
2. Verificare se le frequenze dell'X4 e il trasmettitore sono sotto interferenze o no. (Se è così, si prega di riaccoppiare l'X4 e il trasmettitore)

**5. Non sta in Hover (fermo in aria)**
Controllare se i parametri barometrici visualizzati sul trasmettitore siano corretti o meno.
Controllare se gli stick siano nella posizione centrale o meno. (In caso contrario, spingerli in posizione centrale)

**6. Non può Volare in assetto Waypoint**
Assicurarsi che l'interruttore GPS sia in posizione alta (ON).
Assicurarsi che i satelliti GPS siano fino a 6 o superiore.
Assicurarsi che tutti gli stick siano nelle posizioni centrali, tranne lo stick del gas.

**7. La funzione Follow Me non funziona**
Assicurarsi che l'interruttore GPS sia in posizione alta (ON).
Assicurarsi che i satelliti GPS siano fino a 6 o superiore.
Assicurarsi che tutti gli stick siano nelle posizioni centrali, tranne lo stick del gas.
Assicurarsi 5 metri almeno tra il l'X4 e il trasmettitore.

**8. Non si possono fare foto o registrare video**
Assicurarsi che la microSD sia inserita correttamente.
Assicurarsi che la microSD sia compatibile. (Si consiglia il formato FAT32. Si prega di formattare la scheda di memoria prima di utilizzare)

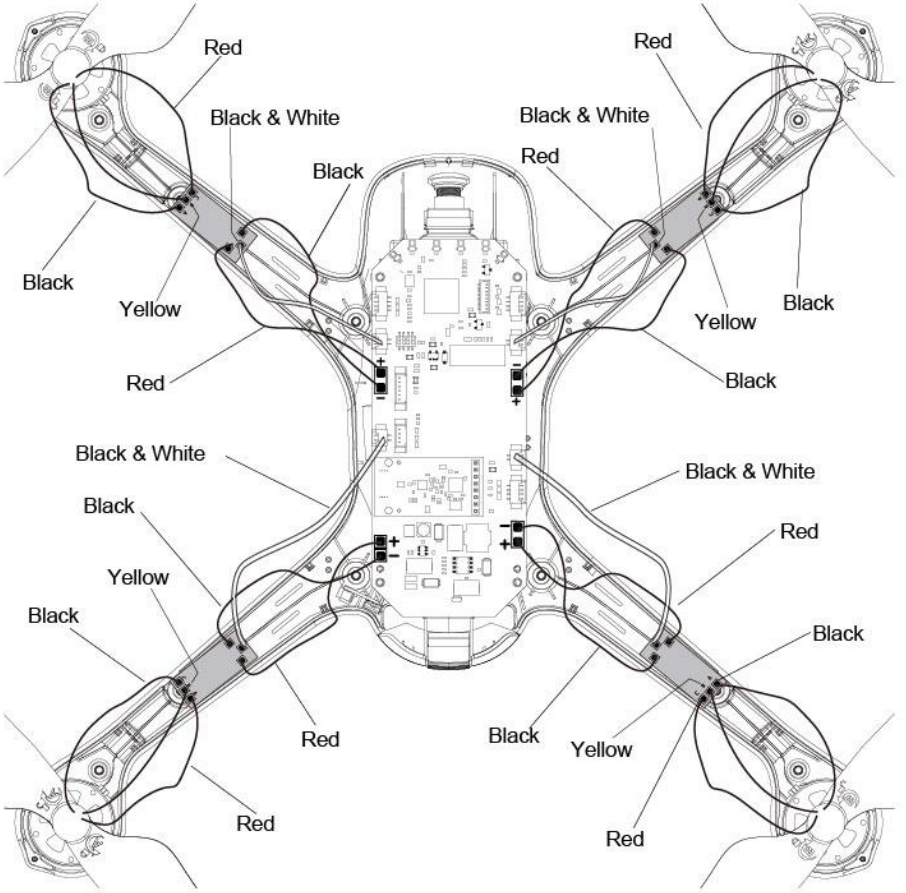
**9. La modalità Home (RTH) non funziona**
Assicurarsi che i satelliti GPS siano almeno fino a 6 quando si decolla

**10. Perdita di satelliti GPS**
Assicurarsi che non vi siano interferenze intorno. (Come ad esempio le linee elettriche, stazioni o tralicci cellulari)

**11. L'X4 fa Video Agitati**
Verificare se le eliche sono danneggiate o meno. Le eliche danneggiate dovranno essere sostituite nel tempo.
Verificare che le viti siano serrate o meno.
Controllare se gli alberi dei motorini sono danneggiati o no. I motori danneggiati dovranno essere sostituiti nel tempo.


©2015 Hubsan

## SCHEMATIC DIAGRAM





©2015 Hubsan
哈博森科技 版权所有

# INFORMAZIONI FCC

Questo apparecchio è stato testato ed è risultato conforme ai limiti previsti per i dispositivi digitali di Classe B, ai sensi dell'articolo 15 delle norme FCC. Questi limiti sono progettati per fornire una ragionevole protezione contro interferenze dannose in una installazione residenziale. Questa apparecchiatura genera, utilizza e può emettere energia a radiofrequenza e, se non installato e utilizzato in conformità alle istruzioni, può causare interferenze dannose alle comunicazioni radio. Tuttavia, non vi è alcuna garanzia che non si verifichino interferenze in una particolare installazione. Se questa apparecchiatura causa interferenze dannose alla ricezione radio o televisiva, che può essere determinato spegnendo l'apparecchio, l'utente è invitato a cercare di correggere l'interferenza adottando una o più delle seguenti misure:

• Riorientare o riposizionare l'antenna di ricezione.

• Aumentare la distanza tra l'apparecchio e il ricevitore.

• Collegare il dispositivo ad una presa su un circuito diverso da quello a cui il ricevitore è collegato.

• Consultare il rivenditore o un tecnico radio / TV per aiuto.

Cambiamenti o modifiche non espressamente approvati dalla parte responsabile della conformità potrebbero invalidare il diritto dell'utente ad utilizzare l'apparecchiatura.

Questo dispositivo è conforme alla parte 15 delle norme FCC. Il funzionamento è soggetto alle seguenti due condizioni: (1) il dispositivo non deve causare interferenze dannose, e (2) questo dispositivo deve accettare qualsiasi interferenza ricevuta, incluse le interferenze che potrebbero comprometterne il funzionamento.

## Apparecchiature elettriche ed elettroniche che vengono forniti con batterie (comprese quelle interne)

## Direttive e smaltimento del prodotto

Alla fine della sua vita utile, questo prodotto non deve essere trattato come rifiuti domestici o generale. Dovrebbe essere consegnato al punto di raccolta per il riciclaggio di apparecchiature elettriche ed elettroniche, o restituito al fornitore per lo smaltimento.

Batterie Interne in dotazione.

Questo simbolo sulla batteria indica che la batteria deve essere oggetto di raccolta differenziata.
Questa batteria è progettata per la raccolta differenziata in appositi punti di raccolta.

©2015 Hubsan 哈博森科技 版权所有

Il manuale utente è soggetto a modifiche senza preavviso a causa di aggiornamenti imprevisti del prodotto.

Scarica il manuale più recente da:

WWW.HUBSAN.COM

VERSION 1.5 ITA