TALI H500
GPS SYSTEM

deVention

- Decollo Automatico
- Volo Circolare
- Mode Hype IOC
- Telemetria GPS
- Quota costante
- Ritorno a Casa
- Carrello Retrattile
- Trasmissione Immagini 5,8 GHz in Tempo Reale

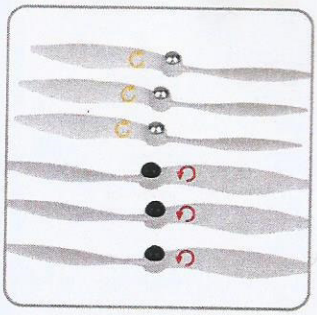
Guida Rapida Utente e Pilotaggio

• Dati Tecnici

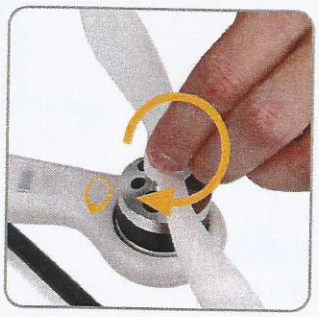
Diametro Rotori: 233 mm
Dimensioni (Lungh x Largh x Alt)
471 x 536 x 270 mm
Peso al decollo: < 2.500 g
Trasmittente: DEVO F12E
Ricevente: DEVO-RX705
Motori Brushless: WK-WS-34-001
Regolatore: WST-15AH (R/G)
Centralina: FCS-H500
Batteria: Li-Po 22,2V 5.400 mAh

- M1/M3/M5 Motori con rotazione antioraria e filettatura destrosa
- M2/M4/M6 Motori con rotazione oraria e filettatura sinistrosa

1 Installazione Eliche



1.1 Preparazione delle Eliche (Orarie e Antiorarie con i relativi marchi impressi).



1.2 Il marchio impresso sull'Elica deve coincidere con quello impresso sul supporto del Motore

1.3 Le Eliche sono state montate sui relativi Motori.

TALI H500
GPS SYSTEM

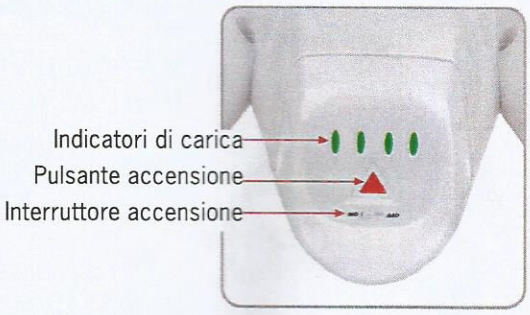
deVention

❷ Estrazione dei Pattini di Atterraggio/Binding

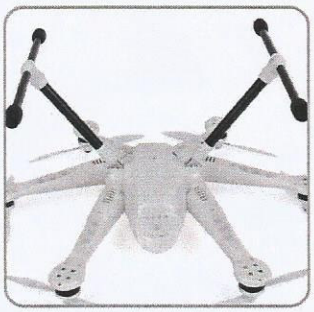
I pattini di atterraggio sono normalmente (default) retratti. È possibile cambiare questa impostazione con la funzione power on reset. Non cercare mai di estrarli a mano.

2.1 Inserire la Batteria nella fusoliera.
Rovesciare il TALI H500.

2.2 Mettere tutti gli Interruttori nella posizione "0" e spostare lo stick del Motore al minimo. Accendere la Trasmittente.



2.3 Mettere l'Interruttore della Batteria spostandolo su "ON". Premere il pulsante triangolare per 3-5 secondi finché si illuminano i LED. I Pattini di Atterraggio si estraggono automaticamente.



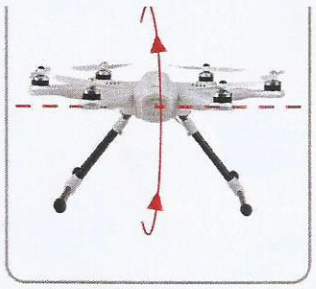
2.4 Appoggiare il Drone su una superficie orizzontale. I LED Rossi e quelli Verdi lampeggiano. Quando si spengono indicano che il Binding ha avuto successo.

2.5 Quando il Binding è terminato mettere il TALI sui pattini.

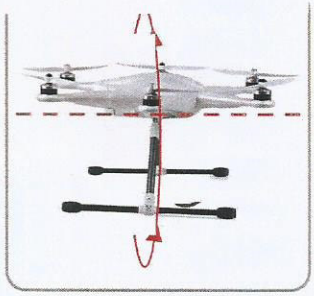
❸ Calibrazione Bussola (Indoor /Outdoor)

IMPORTANTE: controllare che i Motori siano bloccati prima della Calibrazione (LED Verdi e Rossi NON lampeggianti). L'impostazione di fabbrica blocca i Motori al termine del Binding. Maggiori dettagli ai punti **6** e **7**.

3.1 Quando si entra nel Modo Calibrazione della Bussola, i LED Verdi e Rossi Lampeggiano velocemente.



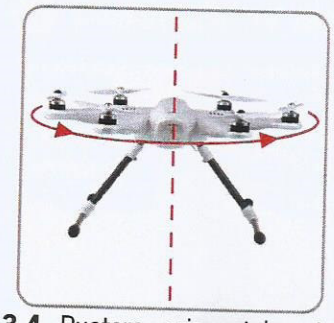
3.2 Ruotare avanti e indietro di 360° il Drone. In quattro fasi da 90° con una pausa di 1 secondo dopo ogni fase.
(Da 0° a 90°, da 90° a 180°, da 180° a 270° e da 270° a 360°).



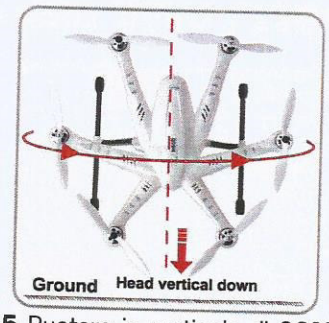
3.3 Ruotare lateralmente a destra e sinistra di 360° il Drone. In quattro fasi da 90° con una pausa di 1 secondo dopo ogni fase.
(Da 0° a 90°, da 90° a 180°, da 180° a 270° e da 270° a 360°).

TALI H500
GPS SYSTEM

deVention



3.4 Ruotare orizzontalmente il Drone di 360° in quattro fasi da 90° con una pausa di 1 secondo dopo ogni fase.
(Da 0° a 90°, da 90° a 180°, da 180° a 270° e da 270° a 360°).



3.5 Ruotare in verticale di 360° il Drone. In quattro fasi da 90° con una pausa di 1 secondo dopo ogni fase.
(Da 0° a 90°, da 90° a 180°, da 180° a 270° e da 270° a 360°).

3.6 Mettere il Drone su una superficie orizzontale. Quando i LED verdi e Rossi si spengono la Calibrazione è terminata. Dare di nuovo corrente al Drone dopo la Calibrazione.

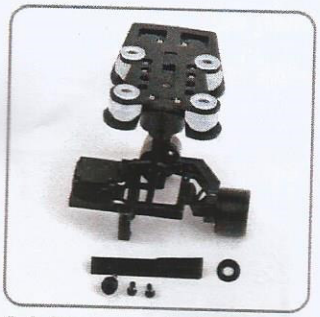
- **Importante:**

(1) Dopo la Calibrazione, la prima volta che si decolla, il Drone può spostarsi in volo e non bisogna badarci. Il sistema sta autocalibrandosi. Dopo da 3 a 5 minuti lo si fa atterrare e si bloccano i motori per salvare i dati della calibrazione.

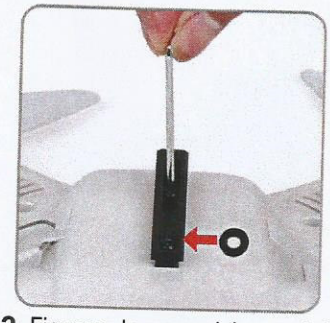
(2)Si prega di effettuare la Calibrazione all'aperto e lontano da forti interferenze elettromagnetiche.

4 Installazione del Gimbal G-3D

Attenzione: effettuare l'installazione del Gimbal G-3D con il TALI H500 spento.



4.1 Preparare tutte le parti del Gimbal G-3D



4.2 Fissare la guarnizione al foro filettato sotto la fusoliera. Usare le viti M3x8 e M3x10 per fissare i blocchi di sostegno del Gimbal.

4.3 Inserire il cursore del Gimbal al supporto fermo e inserirlo a fondo nel supporto fisso.

4.4 Inserire la molla nella vite M3x12 che va avvitata nel foro filettato. Tirarla bene.

4.5 Inserire la spinetta del cavo di collegamento a 9 poli del Gimbal nella presa che si trova sotto la fusoliera.

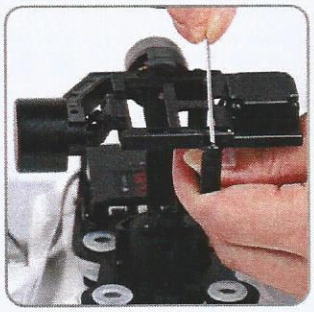
4.6 L'installazione del Gimbal G-3D è così terminata.

TALI H500
GPS SYSTEM

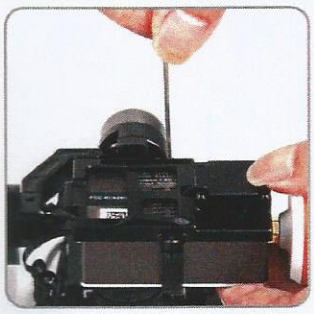
deVention

5 Installazione della Cam iLook+

5.1 Avvitare l'antenna a fungo nella Cam.



5.2 Svitare le due viti M2x4, rimuovendo il fissaggio della Cam.



5.3 Installare la Cam sul Gimbal fissandola in posizione con la nicchia vicina all'obbiettivo.
Avvitare le 2 viti M2x4 al supporto della Cam.

5.4 Inserire il cavo di alimentazione della Cam nella presa esterna del G-3D.

5.5 L'installazione della Cam iLook+ è terminata.

6 Sblocco dei Motori

Fatto il Binding, abbassare completamente lo stick dei Motori e contemporaneamente spostare lo stick del Direzionale completamente a sinistra. I LED rossi e verdi diventeranno fissi per indicare che i Motori sono sbloccati.
PROVA: sollevare un po' lo stick dei Motori che inizieranno a girare.
NOTA: L'interruttore MIX deve essere in Manuale. Non è possibile sbloccare i Motori nel Modo GPS o Ritorno a Casa.
Nota:Per sicurezza dopo 10 secondi i motori si bloccano da soli. Se si ritarda il decollo più di 10 secondi, bisogna sbloccarli di nuovo.

Mode 1 (Stick del Motore a destra)

Mode 2 (Stick del Motore a sinistra)

7 Blocco dei Motori

Per bloccare i Motori, abbassare completamente lo stick dei Motori e spostare lo stick del Direzionale completamente a destra. I LED rossi e verdi si spegneranno per indicare che i Motori sono bloccati.
PROVA: sollevare lo stick dei Motori che non si avvieranno.
Nota: Per sicurezza dopo 10 secondi dal completamento del binding i motori si bloccano automaticamente.

Mode 1 (Stick del Motore a destra)

Mode 2 (Stick del Motore a sinistra)

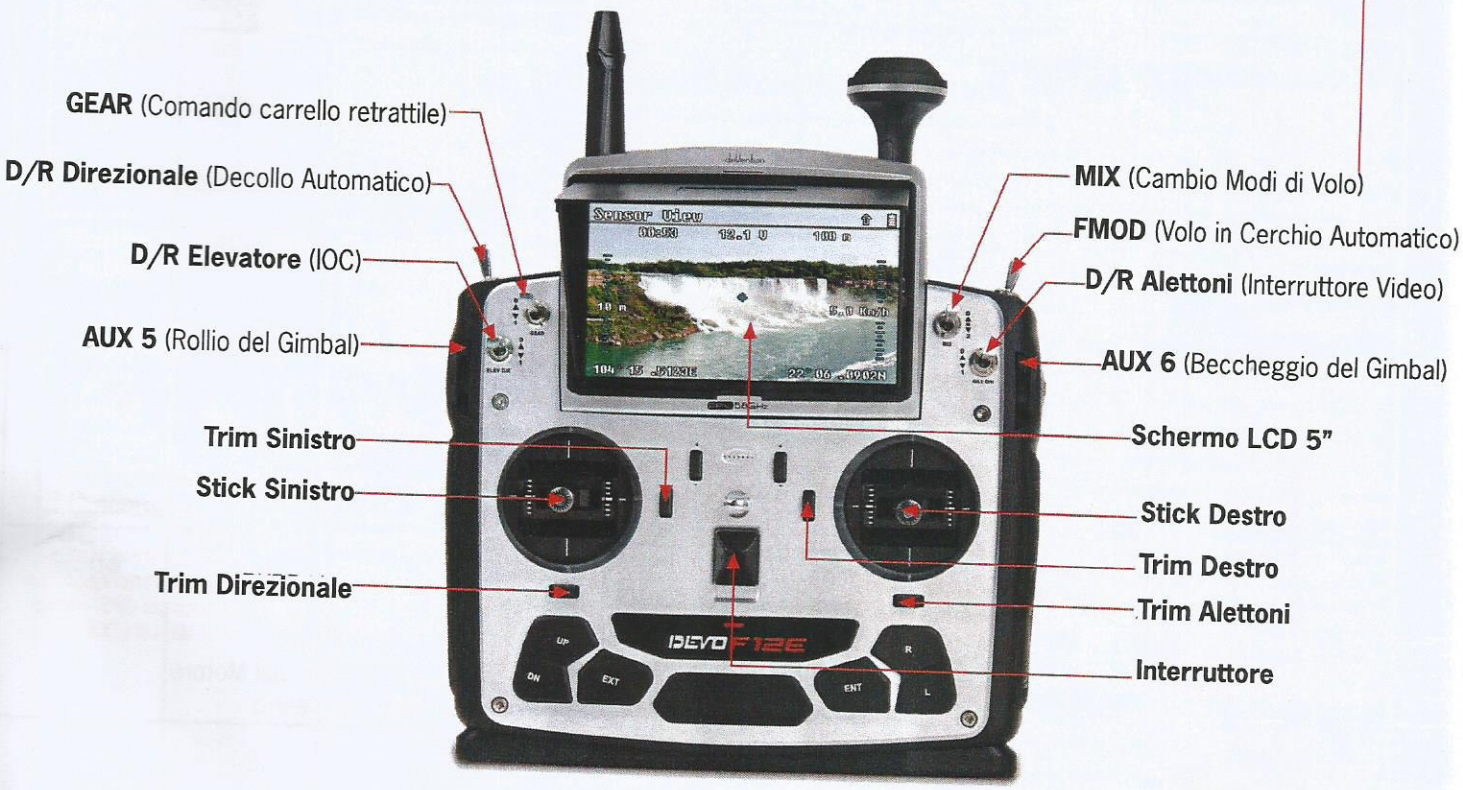
TALI H500
GPS SYSTEM

deVention

8 Descrizione dello Schermo della DEVO F12E

Mode 2 (Motore a sinistra)	Stick Sx.	Trim MOTORE/DIREZ.
	Stick Dx.	Trim ELEV/ALETTONI
	Trim Sx.	Trim MOTORE
	Trim Dx.	Trim ELEVATORE
Mode 1 (Motore a destra)	Stick Sx.	Trim ELEV/DIREZION.
	Stick Dx.	Trim MOTORE/ALETT.
	Trim Sx.	Trim ELEVATORE
	Trim Dx.	Trim MOTORE

(1) Modo Manuale	(2) Modo Punto Fisso	(3) Modo Ritorno Casa
Interr. MIX su "0"	Interr. MIX su "1"	Interr. MIX su "2"



9 LED indicatori della ricezione del GPS

Satelliti GPS	<6	6	7	8	9	10	11	12	13
Stato dei LED blu	Nessun Lampeggio	1 Lampeggio	2 Lampeggi	3 Lampeggi	4 Lampeggi	5 Lampeggi	6 Lampeggi	7 Lampeggi	8 Lampeggi

IMPORTANTE: per un volo sicuro, assistito dal GPS, i lampeggi dovrebbero essere almeno 3!

TALI H500
GPS SYSTEM

deVention

10 Descrizione dei Comandi

← Direzione del muso	Mode 1	Mode 2
Su/Giù		
Avanti/Indietro		
Spostamento a Destra o Sinistra		
Rotazione a Destra o Sinistra		

Decollo Automatico

Serve GPS con 8 satelliti almeno 3 lampeggi Blu

Terreno

Sbloccare i Motori nel Modo Manuale

Stick completamente in basso → MIX posizione "1" → RUDDER D/R posizione "1"

Punto Fisso

Volando in questo Modo, rilasciando i comandi il TALI si ferma. Per mantenere la quota BISOGNA porre il Motorw al centro.

Terreno

MIX switch to "1" position → Stick del Motore al centro

Non passare al Manuale prima dell'atteraggio che va fatto col GPS. Passare al Manuale DOPO.

Volo in Cerchio

Utile per volare in cerchio attorno ad un luogo di interesse. Il RAGGIO va impostato sulla F12E impostando il valore della Posizione 2 dell'AUX3.

MIX posizione "1"

FMOD su "2": Volo in Cerchio **Inizia**

FMOD su "0": Volo in Cerchio **Si Ferma**

Ritorno a Casa

Attivando il Ritorno a Casa, il TALI sale a 15 m e torna al punto del decollo dove atterra.

15 m

Terreno

MIX nella posizione "1" → Stick del Motore al centro

Si può passare al Manua dal GPS al Manuale purché si porti il Motore al 50%. Altrimenti il TALI può precipitare

In caso di emergenza il Ritorno a Casa può venire attivato automaticamente dal Fail Safe. Questa procedura può non venire interrotta una volta che è iniziata.

Funzione	Interrutt.	Impostazioni TX	Istruzioni
Decollo automatico	**RUDD/DR**	Model Menu –> Device Output –> Flap –> RUDD D/R –> Active	Mettere il TALI orizzontale sul terreno –> Sbloccare i Motori –> Motore completamente in basso –> Interruttore MIX nella posizione **"1"** –> Interruttore RUDD D/R nella posizione "1" **Nota Bene**: Usare questa funzione solo se ci sono almeno TRE lampeggi del GPS. Il Decollo Automatico con meno di 8 Satelliti può far schiantare il TALI. DOPO il Decollo si può passare al Modo Manuale portando lo Stick del Motore al di sopra del 50% e portando l'interruttore RUDD D/R nella posizione "0".
Quota costante	**MIX SW**	Model Menu –> Device Output –> Gear –> MIX SW –> Active	Posizione "0": Modo Manuale **Posizione "1": GPS Punto Fisso** Posizione "2": Ritorno a Casa Interruttore MIX nella posizione "1" –> Lo Stick del Motore torna al centro **NON** usare questa funzione con meno di 8 satelliti (tre lampeggi Blu). **PRIMA** di cambiare Modo mettere il Gas al 50%. Se il GPS diminuisce il TALI entra automaticamente nel Modo Mantieni la Quota: mantiene la quota ma non la posizione. Con meno del 50% di batteria NON passare al GPS a Manuale: potrebbe verificarsi una caduta al suolo. Si può atterrare nel Modo GPS. Dopo l'atterraggio tenere il Gas a zero, passare al Manuale e bloccare i motori.
Volo in Cerchio	**FMOD**	Model Menu –> Device Output –> AUX3 –> FMOD SW –> Active	Posizione "0": SPENTO Posizione "1": Non usata. Posizione "2": Volo in Cerchio Attivato **NON** usare questa funzione con meno di 8 satelliti (tre lampeggi Blu). Prima di attivare il Volo in Cerchio il TALI deve essere nel Modo "Punto Fisso GPS" e il Gas al 50%. Il Raggio del Volo in Cerchio di default è di 5 m. Usare l'EPA di AUX3 per cambiare il Raggio impostare l'EPA dell'AUX3 (End Point Adjustment) della F12E. Per i dettagli consultare il manuale della F12E (in inglese).
Ritorno a Casa	**MIX SW**	Model Menu Device Output –> Gear –> MIX SW –> Active	Posizione "0": Modo Manuale Posizione "1": Punto Fisso GPS **Posizione "2": Ritorno a Casa** Motore al centro –> Interruttore MIX nella posizione "2" Usare questa funzione solo se si riceve un buon segnale da parte del GPS. Attivato il Ritorno a Casa, non toccare altri interruttori o comandi della F12E. Per tornare in Manuale, portare il gas al centro (50%) e portare l'interruttore MIX su "1". In caso di perdita del segnale della F12E, il Fail Safe attiva automaticamente il Ritorno a Casa. Potrebbe essere impossibile riavere il controllo manuale: lasciare che il TALI ritorni a casa ed atterri.
IOC Mode	**ELEV D/R**	Model Menu –> Device Output –> AUX2 –> ELEV D/R –> Active	IOC significa che la direzione di volo è legata solo alla posizione del punto di decollo (dove sono stati armati i motori), INDIPENDENTEMENTE dall'orientamento del velivolo. Interruttore ELEV D/R su "0": IOC Disattivato Posizione "1": IOC Attivato Usare questa funzione solo se ci sono almeno TRE lampeggi del GPS. Lo IOC si attiva solo se il TALI è ad almeno 10 metri dal punto dove sono stati armati i motori. Portare il TALI oltre i 10 metri di distanza manualmente con il GPS attivato e quindi attivare lo IOC e effettuare le riprese video che si desidera. Muovendo gli stick si può dare comando a destra o sinistra e il TALI si sposterà a destra o sinistra rispetto al punto di partenza senza che la cam smetta di puntare al punto che stava riprendendo. Muovendo l'elevatore avanti o indietro il TALI si allontana o avvicina al punto di partenza ma la cam non cambia orientamento. Nel Modo IOC, per tornare a casa basta tirare indietro lo stick dell'elevatore. **Attenzione**: lo IOC si disinserisce quando il TALI si avvicina a meno di 10 metri. Meglio essere preparati perché il TALI ritorna nella condizione Punto Fisso GPS e il pilota potrebbe, se non preparato, confondersi.
Estrazione/ Retrazione Carrello	**GEAR**	Model Menu –> Device Output –> AUX4 –> GEAR SW –> Active	Posizione "0": Carrello esteso Posizione "1": Carrello retratto **Nota:** quando si vola FPV è facile dimenticare di estrarre il carrello quando si atterra e non è una buona idea atterrare sulla Cam! Quando si è in "Ritorno a Casa", o "Ritorna per il Fail Safe". il carrello si estrae automaticamente prima dell'atterraggio indipendentemente dalla posizione dell'interruttore.

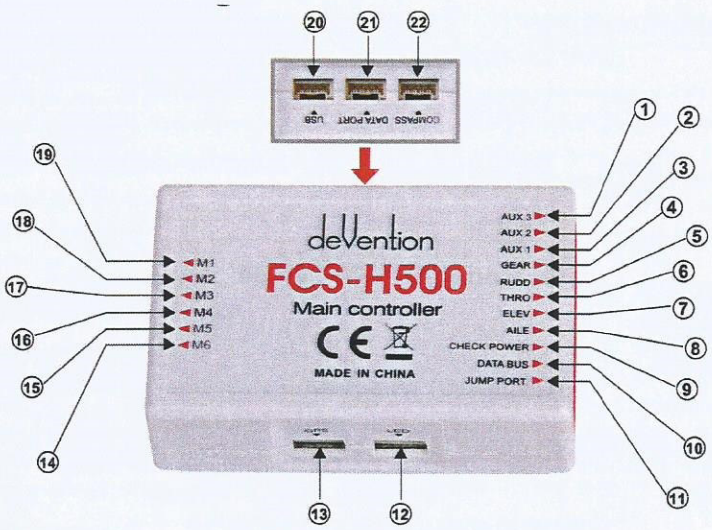
deVention

TALI H500

GPS SYSTEM

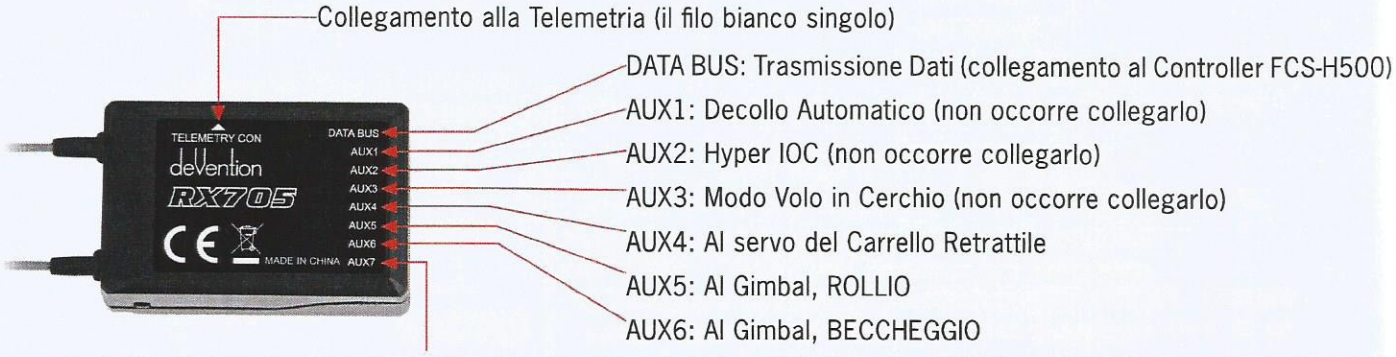
Impostazioni della Trasmittente DEVO F12E

❶ Collegamenti al Controller Principale FCS-H500



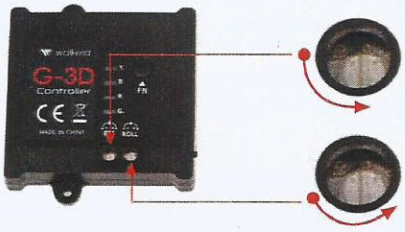
①	Volo Circolare	⑨	Lettura Voltaggio (collegato con l'alimentazione)	⑯	Al quarto filo del Regolatore BL
②	Hyper IOC	⑩	Trasmissione dati (collegato con DEVO-RX705)	⑰	Al terzo filo del Regolatore BL
③	Decollo Automatico	⑪	Jumper, se si vuole usare una Rx normale inserire la spinetta per il binding	⑱	Al secondo filo del Regolatore BL
④	Interruttore Modi	⑫	Collegamento LED	⑲	Al primo filo del Regolatore BL
⑤	Direzionale	⑬	Al modulo GPS (4 fili: rosso, bianco,blu, nero)	⑳	Al canale per l'aggiornamento
⑥	Motore	⑭	Collegare con il sesto filo del Regolatore BL	㉑	Trasmissione dati
⑦	Elevatore (Avanti / Indietro)	⑮	Collegare con il quinto filo del Regolatore BL	㉒	Collegamento con la Bussola (Filo a due colori rosso e nero)
⑧	Alettoni Destra / Sinistra				

❷ Collegamenti alla Ricevente DEVO RX705



AUX7: Collegamento al Controller della Cam/Per cambiare il Codice di Identità fisso, inserire il ponticello fornito.

❸ Regolazioni del Gimbal G-3D

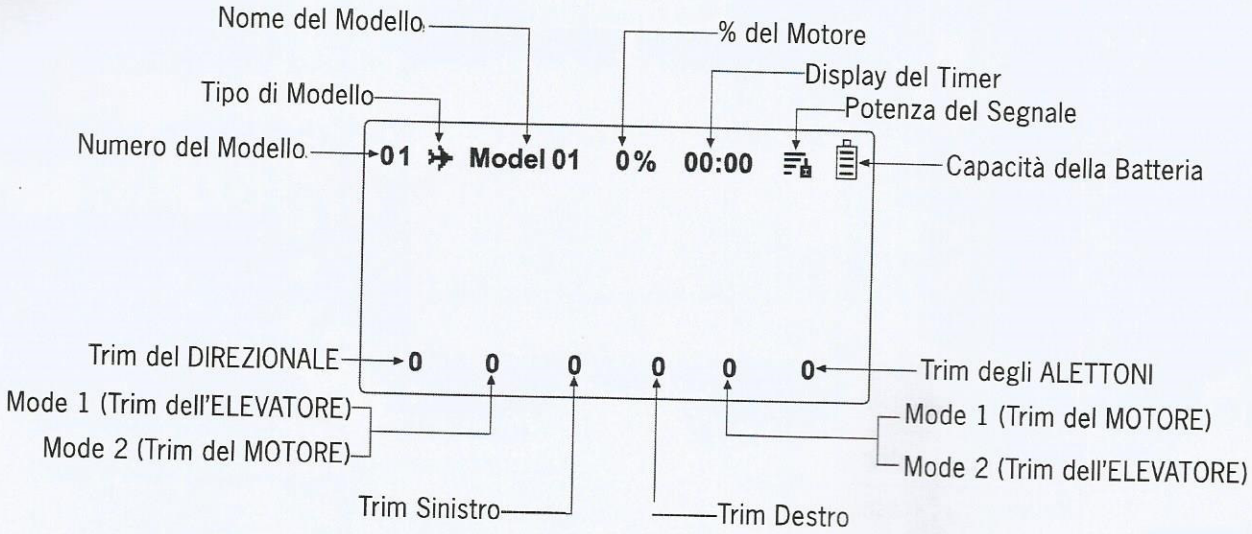


BECCHEGGIO: Impostare l'angolo desiderato (da -135° a circa +90°). Fare riferimento all'angolo di mezzo agendo sul trimmer in senso antiorario.

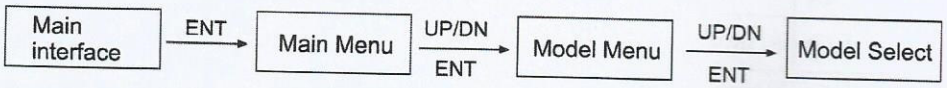
ROLLIO: Impostare l'angolo desiderato (da 45°a destra a 45° a sinistra). Fare riferimento all'angolo di mezzo agendo sul trimmer in senso antiorario.

4 Impostazioni della Trasmittente Devo F12E

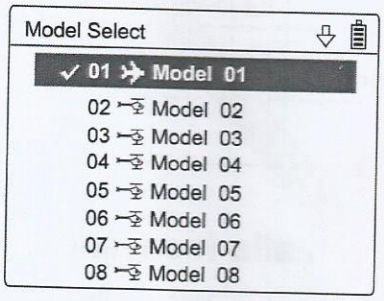
4.1 Schermata principale (all'accensione)



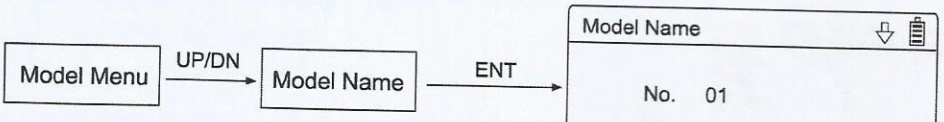
4.2 Scelta del Modello



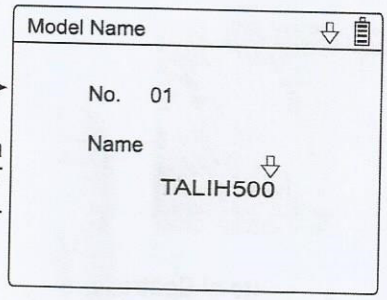
Premere UP o DN per spostarsi sul numero del Modello Memorizzato. Per esempio "Model 01", premere EXT per ritornare al "Menu del Modello" quando si è terminato.



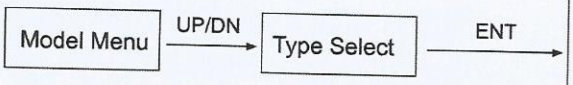
4.3 Nome del Modello



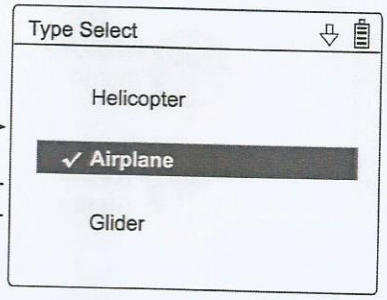
Premere UP o DN per spostarsi sul carattere da cambiare. Per esempio TALI H500. Premere EXT per ritornare al "Menu del Modello" quando si è terminato.



4.4 Tipo di Modello



Premere R o L per scegliere il Tipo di Modello e confermare con ENT. Al termine si ritorna automaticamente al "Menu del Modello".



4.5 Tipo di Ala

Model Menu → UP/DN → Wing Type → ENT →

Wing Type	
Wing Type	**Normal**
V-Tail	Inhibit
Dual Channels	Inhibit
Mate	Inhibit
Trim	Inhibit
Twin Engine	Inhibit
Trim	Inhibit

Premere R o L per scegliere "Normal" e quindi premere EXT per tornare al "Menu del Modello".

4.6 Scelta del dispositivo in uscita

Model Menu → UP/DN → Device Output → ENT →

Nel riquadro qui sotto le impostazioni di default quando esce di fabbrica.

Dispositivo impostato	
Gear	**MIX SW** Active
Flap	RUDD D/R Active
AUX2	ELEV D/R Active
AUX3	FMOD SW Active

Dispositivo impostato	
AUX4	**GEAR SW** Active
AUX5	AUX5 KB Active
AUX6	AUX6 KB Active
AUX7	AILE D/R Active

Premere EXT per tornare al "Menu del Modello" quando si è finito.

4.7 Impostazione dei Sensori

Model Menu → UP/DN → Sensor Setting → ENT →

Sensor Setting	
Status	**Active**
No Signal	Inhibit
Sensor Submenu	
	Voltage
	Temperature
	GPS Setting

Premere R o L per selezionare "Active".

(1) Impostazione del Voltaggio
Premere UP o DN per selezionare Voltage nel menù Sensor Setting. Premere ENT per entrare nell'interfaccia Voltage.

Voltage	
Internal: V0	Inhibit
External: V1	Active
	21.4V
External: V2	Inhibit

Internal mostra il Voltaggio della Batteria della Trasmittente.

External mostra il Voltaggio del Velivolo.

Il Voltaggio di default del TALI H500 è 21,4V. Iniziare immediatamente il Ritorno a Casa quando si avverte un segnale di allarme.

(2) Impostazione Ricezione GPS

Premere UP o DN per selezionare GPS nel menù Sensor Setting. Premere ENT per entrare nell'interfaccia GPS.

GPS Setting	
Altitude Type	**Relative**
Speed Unit	Km/h
Date Type	DD-MM-YY
Time Zone	UTC+08:00

(2.1) Impostazione Tipo di Altezza

Premere R o L per selezionare Assoluta o Relativa

(2.2) Impostazione Unità di Velocità

Premere R o L per selezionare Km/h o Nodi

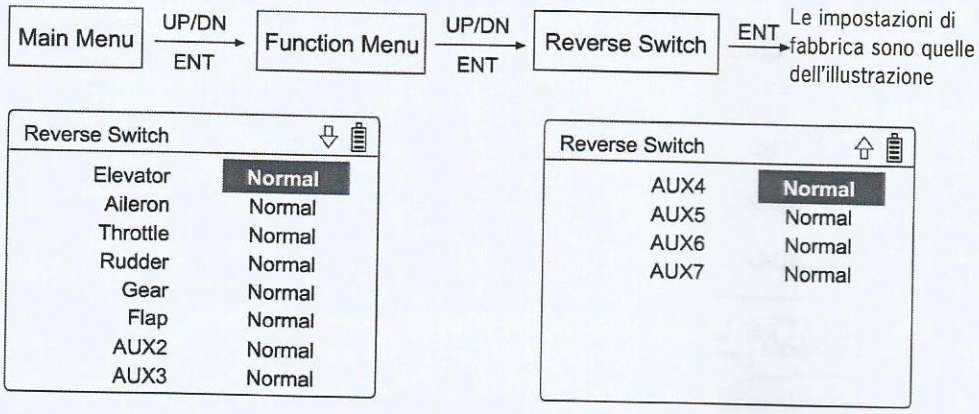
(2.3) Impostazione della Data

Premere R o L per selezionare GG-MM-AA \ MM-GG-AA \ AA-MM-GG

(2.4) Impostazione Fuso Orario

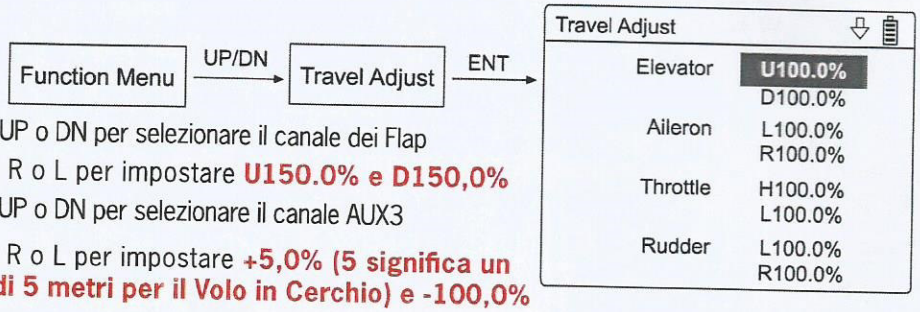
Premere R o L per selezionare il Fuso Orario e quindi EXT per tornare al "Menù Iniziale".

4.8 Interruttori Reverse



Premere EXT per tornare al "Menù Iniziale".

4.9 Impostazioni Corsa dei Servi



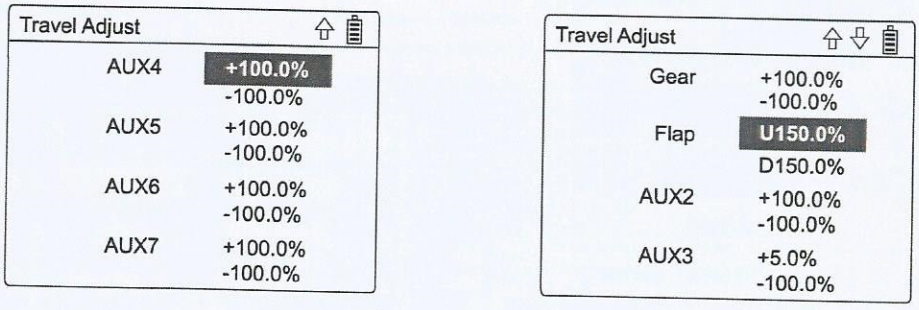
Premere UP o DN per selezionare il canale dei Flap

Premere R o L per impostare **U150.0% e D150,0%**

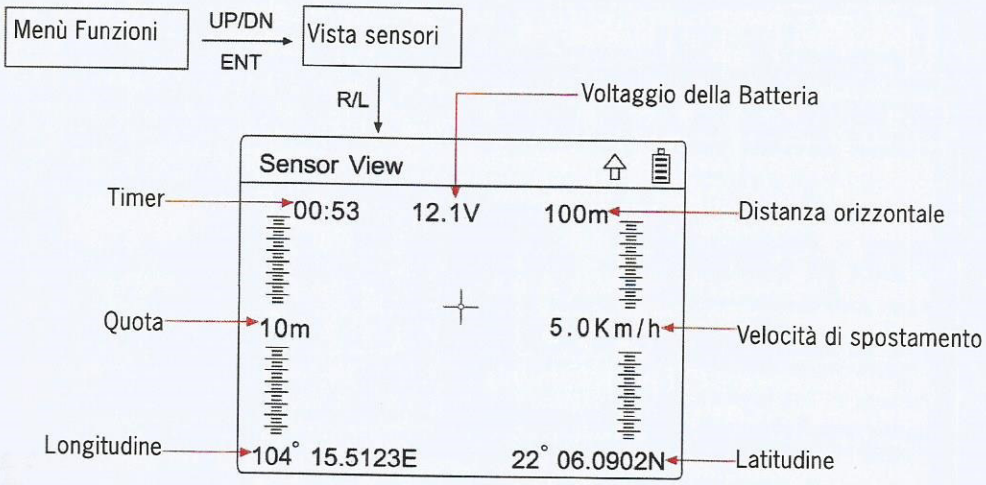
Premere UP o DN per selezionare il canale AUX3

Premere R o L per impostare **+5,0% (5 significa un raggio di 5 metri per il Volo in Cerchio) e -100,0%**

Premere EXT per tornare al Menù delle Funzioni.

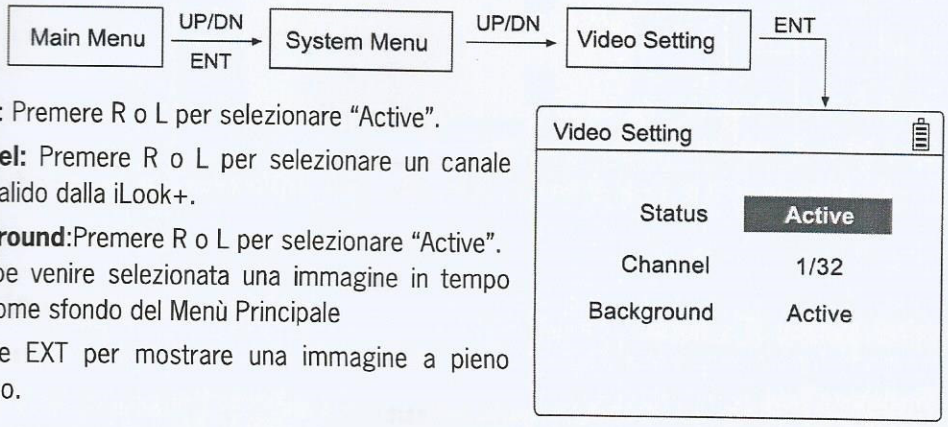


4.10 Vista delle informazioni



Premere R o L per selezionare la vista sul display. Impostata l'immagine come sfondo, i dati vengono visualizzati sull'immagine.

4.11 Impostazioni Video



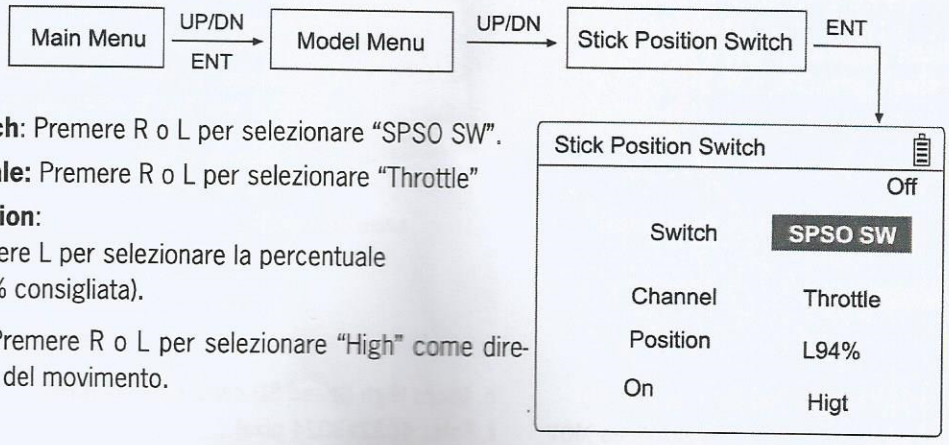
Status: Premere R o L per selezionare "Active".

Channel: Premere R o L per selezionare un canale video valido dalla iLook+.

Background:Premere R o L per selezionare "Active". Potrebbe venire selezionata una immagine in tempo reale come sfondo del Menù Principale

Premere EXT per mostrare una immagine a pieno schermo.

4.12 Impostazioni Timer



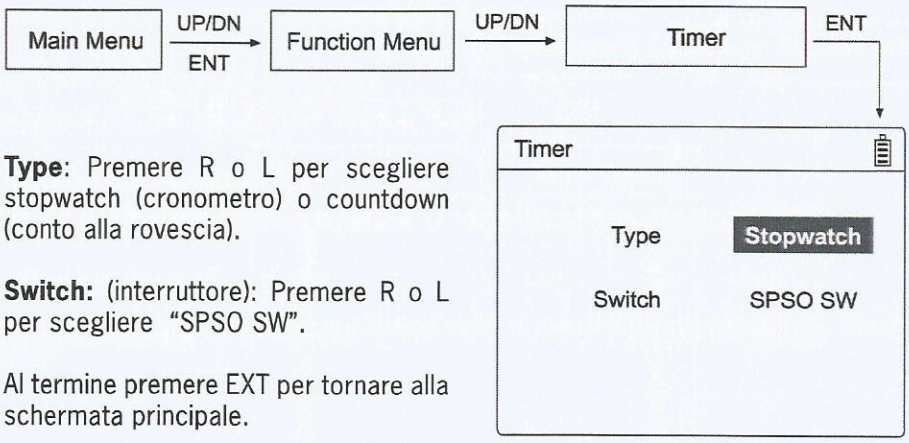
Switch: Premere R o L per selezionare "SPSO SW".

Canale: Premere R o L per selezionare "Throttle"

Position:
Premere L per selezionare la percentuale (L94% consigliata).

On: Premere R o L per selezionare "High" come direzione del movimento.

Muovere avanti e indietro la leva del Motore per vedere se la direzione dell'interruttore è impostata correttamente. Premere EXT per tornare al Menù Principale

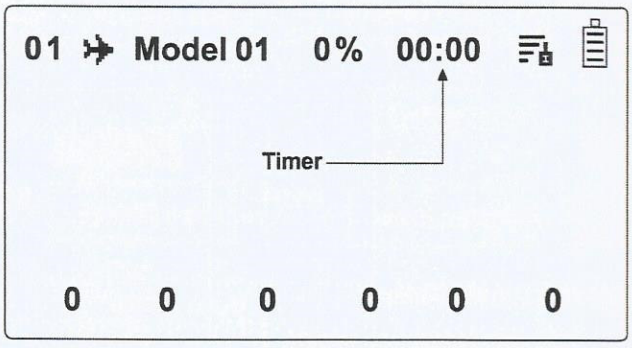


Type: Premere R o L per scegliere stopwatch (cronometro) o countdown (conto alla rovescia).

Switch: (interruttore): Premere R o L per scegliere "SPSO SW".

Al termine premere EXT per tornare alla schermata principale.

Funzionamento: per avviare il timer basta spostare la leva del Motore fino a L94% mentre portando il Motore giù fino a L94% si arresta il conteggio. Premendo DN si effettua il reset.



❺ Impostazioni della iLook+

5.1 Macchina Fotografica

5.2 Caratteristiche

(1) Video

a. Risoluzione Video: 1920 x 1080 Full HD b. FPS:30 c. Micro High Speed SD card: 64G massimo.
d. Sensore 3.000.000 pixel e. Formato Video MOV f. Foto: 4032x3024 pixel

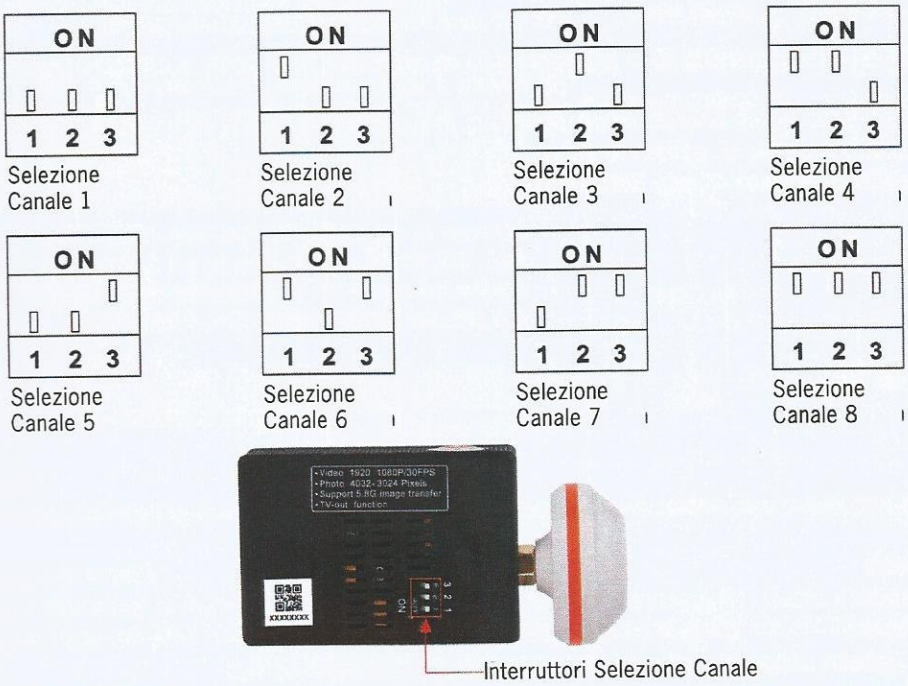
(1) Wireless 5,8 GHz

a. Trasmissione wireless AV b. FCC power output <200 mW c. CE power output <25
d. CE : 8 canali e. FCC: 4 canali

5.3 Selezione dei canali di trasmissione della iLook+ (FCC/CE)

Si possono selezionare 8 canali diversi. È possibile scegliere il canale con la trasmissione migliore a seconda della qualità dell'immagine.

Channel	1	2	3	4	5	6	7	8
Frequency	5866MHz	5847MHz	5828MHz	5809MHz	5790MHz	5771MHz	5752MHz	5733MHz



Nota: per la iLook+ (FCC) sono utilizzabili i canali 2, 4, 6, e 8

5.4 Guida per le Foto e per i Video

Consigli importanti:

(1) Bisogna inserire la micro schedina SD nella iLook+ prima di accenderla e rimuoverla dopo avere spento la cam. (Si raccomandano micro schedine SD ad alta velocità).

2) Dopo avere inserito la micro schedina SD, si accende la cam. La spia rossa indica che la cam viene inizializzata. Quando la spia rossa si spegne indica che la inizializzazione è terminata e che la cam è in stand by.

3) Se dopo avere inserito la micro schedina SD, si accende la cam ma la spia rossa lampeggia rapidamente significa che bisogna formattarla. Portare allora l'interruttore video/foto nella posizione 🎥 e premere il pulsante di scatto per almeno 5 secondi per poi proseguire nell'uso normale.

(1) Funzionamento del Video

(1.1) Impostazioni della Radio

Interruttore	Impostazioni Trasmittente	Istruzioni
AILE D/R	Model Menu ↓ Device output ↓ AUX7 ↓ AILE D/R ↓ Active	(1) Spostare l'interruttore della iLook+ su 🎥. (2) Avviare il video: spostare l'interruttore AILE D/R da "0" a "1", attendere 1-2 secondi e spostare di nuovo su "0". La cam inizia a registrare il video (la spia rossa della cam lampeggia ad intervalli di 0,5 secondi e la spia rossa si vede anche nel display. Fermare la registrazione: spostare l'interruttore AILE D/R da "0" a "1", attendere 1-2 secondi e spostare di nuovo su "0". La ripresa si interrompe e le spie del monitor e della cam si spengono. (3) Attenzione: il video registrato non si salva nella memoria se non si esegue l'operazione di interruzione del video.

(1.2) Comandi Manuali

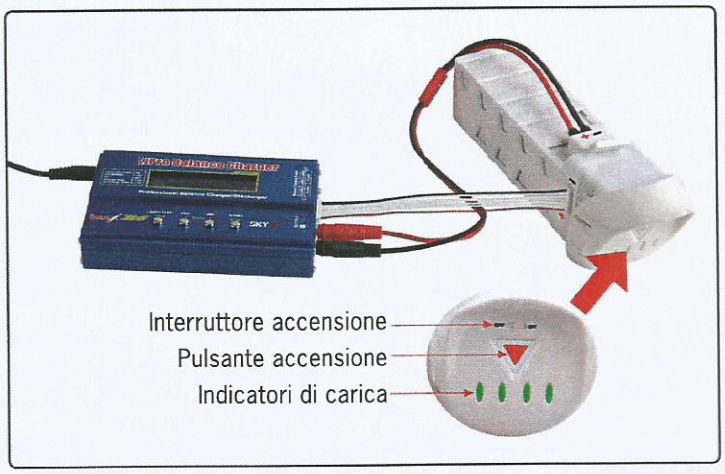
Mettere l'interruttore video/foto su 🎥 e premere il pulsante di scatto una volta. La iLook+ inizierà la ripresa video (la spia rossa lampeggia ad intervalli di 0,5 secondi). Premendo l'otturatore un'altra volta la ripresa termina e la spia rossa si spegne.

(2) Istruzioni Foto

Mettere l'interruttore video/foto su 📷 e premere il pulsante di scatto una volta. La iLook+ scatterà una foto (la spia rossa lampeggia una volta e si spegne). Premendo l'otturatore un'altra volta si scatta un'altra foto.

❻ Collegamenti al Caricabatteria

Per caricare la batteria spostare l'interruttore dell'alimentazione su "ON" e premere il pulsante dell'accensione per 3-5 secondi finché la spia del caricabatterie rimane accesa.



For details, please refer to iMAX B6 user manual.

❼ Informazioni e consigli molto importanti

1. **Questo prodotto non è un giocattolo.** E' un dispositivo molto complesso che integra in modo armonioso materiali sofisticati, elettronica Hi Tech, e trasmissione radio ad altissima radiofrequenza. Per evitare spiacevoli incidenti dovete trattare con cura il vostro **Esacottero TALI H500** L'utente dovrà sempre utilizzarlo in modo sicuro. Trascurando questi accorgimenti si potrebbero provocare danni, anche gravi, a persone e cose. **Anche ferite e perfino la morte.**

2. La Scorpio srl declina ogni responsabilità relativa a danni provocati dall' **Esacottero TALI H500** non avendo nessuna possibilità di controllo sull'uso e la manutenzione dell'elicottero.

3. L'**Esacottero TALI H500** è adatto **a piloti con esperienza di pilotaggio e di età superiore ai 14 anni.**

4. Il pilotaggio di un modello volante è un'attività che comporta dei rischi. Stare distanti da persone e cose.Un componente danneggiato, un guasto all'elettronica o alla radio possono essere la causa di malfunzionamento e di danni alle persone o alle cose. **Il pilota DEVE porre la necessaria attenzione e COMPRENDERE che la responsabilità di ogni incidente è solamente SUA.**

Consigli per un volo più sicuro

1. Distanti da persone ed ostacoli
Il TALI H500 è un oggetto potenzialmente pericoloso. Stare sempre distanti da persone, edifici, linee elettriche e non farlo volare durante temporali, vento elevato e pioggia.

2. Al riparo dall'umidità
Il TALI H500 teme l'umidità. I componenti elettronici e le parti meccaniche di precisione vanno protette dall'umidità.

3. Manutenzione ed uso corretto
Usare ricambi originali Walkera per la manutenzione e la sostituzione di parti danneggiate. Usare il modello entro i limiti di un uso corretto. È vietato l'uso del TALI H500 in violazione di leggi e regolamenti vigenti.

4. Non fatelo volare quando siete soli
Quando si inizia a far volare un modello ci sono delle difficoltà che vanno risolte. Consigliamo di farsi aiutare da un pilota esperto che sarà facilmente in grado di aiutare il nuovo pilota.

5. Sicurezza di pilotaggio
Fate volare il TALI H500 quando siete in buone condizioni fisiche e secondo le vostre capacità come pilota. Stanchezza, condizioni fisiche non buone e manovre sbagliate aumentano i rischi di incidenti.

6. Distanza dalle parti rotanti
Il pilota, gli spettatori e gli oggetti devono stare distanti dalle parti in rotazione.

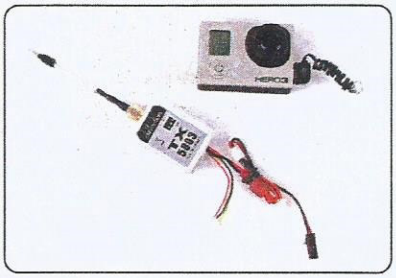
7. Proteggere dal calore
Il TALI H500 è fatto di metallo, plastica, fibra e componenti elettronici. Tenerlo lontano dalle fonti di calore e dall'esposizione prolungata al sole per evitare distorsioni o anche danni causati dalla temperatura troppo elevata.

Questo apparecchio non può essere smaltito nei normali rifiuti domestici. Questo apparecchio dispone di contrassegno ai sensi della direttiva europea 2002/96/CE in materia di apparecchi elettrici ed elettronici (Waste Electrical and Electronic Equipment – WEEE). Questa direttiva definisce le norme per la raccolta ed il riciclaggio degli apparecchi dismessi valide su tutto il territorio della Unione Europea. Per la restituzione di un dispositivo dismesso si prega di servirsi dei sistemi di restituzione e di raccolta messi a disposizione nei singoli paesi di utilizzo.

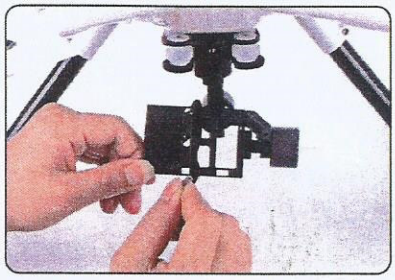
Le batterie ai Polimeri di Litio (Li-Po) sono molto più infiammabili delle batterie Ni-Cd o Ni-MH usate per i modelli RC. Seguire le istruzioni e le precauzioni allegate. L'uso sbagliato può provocare un incendio.

deVention Come installare la GoPro3 o 3+ e successive sul TALI H500

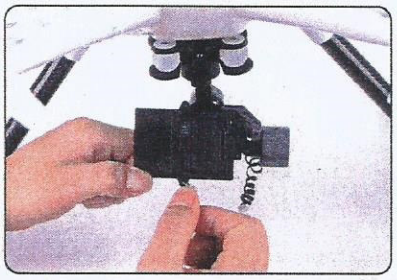
1. Installazione della GoPro e della Trasmittente AV 5,8GHz



1.1 Prendere la GoPro (acquistata separatamente) e collegarla al cavo video e alla Trasmittente in 5,8 GHz.

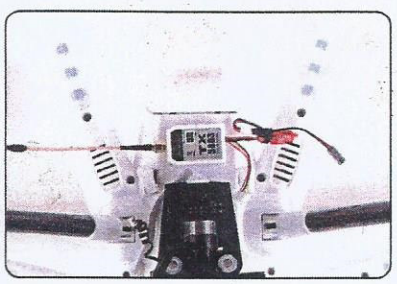


1.2 Svitare le 2 viti M2x4 fissate al supporto fisso della GoPro.

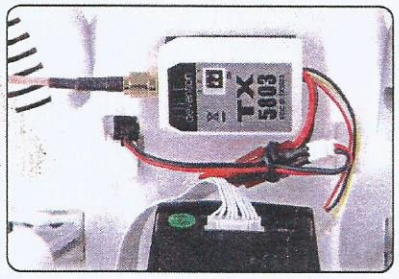


1.3 Installare la GoPro al supporto fisso in modo che il traversino sia vicino all'obbiettivo e avvitare le viti M2x4.

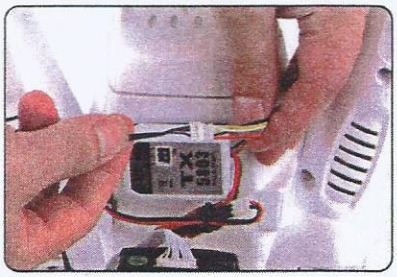
1.4 Rimuovere il contrappeso che serve a bilanciare la GoPro.



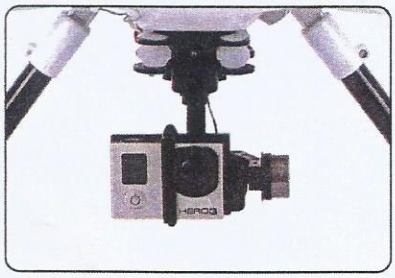
1.5 Fissare la Trasmittente del segnale video in 5,8 GHz sulla parte inferiore della fusoliera con del biadesivo.



1.6 Inserire il cavo dell'alimentazione della TX5804 (la versione CE) nella presa di uscita del Drone (12V cc).



1.7 Collegare il cavo video della GoPro alla trasmittente 5,8GHz.



1.8 Controllare che il cavo che va alla GoPro sia libero e la cam si possa muovere liberamente. L'installazione è terminata.

Nota: Per facilitare la carica della Batteria della GoPro, è possibile installare la cam rovesciata, utilizzando la possibilità di rovesciare anche il filmato automaticamente in fase di ripresa offerto dal software della GoPro.

2. TX5803/TX5804 in 5,8GHz - Scelta dei canali di trasmissione

Ci sono 8 canali disponibili tra i quali scegliere la frequenza che garantisce la migliore qualità della immagine:

Canale	1	2	3	4	5	6	7	8
Frequenza	5866MHz	5847MHz	5828MHz	5809MHz	5790MHz	5771MHz	5752MHz	5733MHz
Posizione interruttori	3 2 1 ON	3 2 1 ON	3 2 1 ON	3 2 1 ON	3 2 1 ON	3 2 1 ON	3 2 1 ON	3 2 1 ON

Nota: usando la TX5803 si possono utilizzare solo i canali 2, 4, 6 e 8.